

## 5. Список публикаций

Николаев Д.А.

1. Николаев Д.А. Моделирование координированного движения мультиагентных систем методами идемпотентной алгебры (входит в перечень ВАК) // Вести высших учебных заведений Черноземья, №1. – Липецк: ЛГТУ. – 2012. – С. 32-36.
2. Николаев Д.А. Динамические системы с двумерным параметром над идемпотентными полукольцами для моделирования движения мультиагентных систем (входит в перечень ВАК) // Системы управления и информационные технологии, №2(48). – Воронеж: ИПЦ «Научная книга» . – 2012. – С. 22-26.
3. Николаев Д.А. Аналитическое описание дискретной динамики робота-манипулятора в неопределенной внешней среде методами идемпотентной математики (входит в перечень ВАК) // Автоматика и телемеханика. – М. (статья находится в печати, должна выйти в ноябре 2012 года).
4. Николаев Д.А. Алгебраический подход к моделированию и управлению движением агента в неопределенной внешней среде // Информационные технологии моделирования и управления, № 7(72). – Воронеж: ИПЦ «Научная книга». – 2011. – С. 799-806.
5. Николаев Д.А. Адаптивное управление промышленным роботом на основе методов интервального анализа // Сборник материалов международного форума студенческой и учащейся молодежи «Первый шаг в науку – 2010». – Минск: Беларуская навука. – 2010. – С. 458-460.
6. Николаев Д.А. Применение обобщенного программирования для реализации универсальных алгоритмов идемпотентной математики // Сборник материалов международного форума студенческой и учащейся молодежи «Первый шаг в науку – 2011». – Минск: Беларуская навука. – 2011. – С. 574-575.
7. Николаев Д.А. Траекторное управление промышленными роботами в статической среде с препятствиями методами интервальной и идемпотентной

математики // Анализ, моделирование, управление, развитие экономических систем: сборник научных трудов V Международной школы-симпозиума АМУР-2011, Севастополь, 12-18 сентября 2011. – Симферополь: ТНУ им. В.И. Вернадского. – 2011. – С. 281-287.

8. Николаев Д.А. Разработка библиотеки обобщенных алгоритмов и концепций идемпотентной математики // Интеллектуальные компьютерные обучающие системы : материалы Международной школы-семинара. – Воронеж: ИПЦ «Научная книга». – 2011. . – С. 164-166.

9. Николаев Д.А. Стационарные полукольцевые нейронные сети Хопфилда и их приложения в робототехнике // Материалы Всероссийской конференции с элементами научной школы для молодежи «Математическое моделирование в технике и технологии». – Воронеж: ИПЦ «Научная книга». – 2011. – С. 36-38.

10. Николаев Д.А. Гиперграфовая интерпретация решений уравнения Беллмана над идемпотентными fusion-полукольцами // Всероссийская научная школа «Информационно-телекоммуникационные системы и управление». – Воронеж: ИПЦ «Научная книга». – 2011. – С. 164-167.

11. Николаев Д.А. Алгоритм управления промышленными роботами в изменяющейся внешней среде на основе методов интервального и идемпотентного анализа // Современные проблемы информатизации в анализе и синтезе технологических и программно-телекоммуникационных систем : Сб. трудов. Вып. 17. – Воронеж : ИПЦ «Научная книга». – 2012. – С. 308-310.

12. Николаев Д.А. Применение нестационарных полукольцевых нейронных сетей Хопфилда для траекторного управления промышленными роботами в динамической среде с препятствиями // Сборник статей одиннадцатой международной научно-практической конференции «Фундаментальные и прикладные исследования, разработка и применение высоких технологий в промышленности». – СПб: Изд-во Политехн. университета. – 2011. – С. 93-98.

13. Николаев Д.А. Алгебраическая модель движения агента в неопределенной внешней среде // Сборник статей двенадцатой международной научно-практической конференции «Фундаментальные и прикладные исследования,

разработка и применение высоких технологий в промышленности». – СПб: Изд-во Политехн. университета. – 2011. – С. 126-131.

14. Николаев Д.А. Алгебраическая модель движения коллектива агентов в неопределенной внешней среде // Сборник статей двенадцатой международной научно-практической конференции «Фундаментальные и прикладные исследования, разработка и применение высоких технологий в промышленности». – СПб: Изд-во Политехн. университета. – 2011. – С. 131-138.

15. Николаев Д.А. Нелинейные динамические системы над идемпотентными полукольцами для моделирования и управления мультиагентными системами // Современные методы теории краевых задач : материалы Воронежской весенней математической школы «Понтрягинские чтения – XXIII». – Воронеж : ИПЦ ВГУ. – 2012. – С. 132-133.

16. Nikolayev D.A. Nonlinear dynamical systems over idempotent semirings for modelling of single agent motion in uncertain environment // G.L. Litvinov, V.P. Maslov, A.G. Kushner, S.N. Sergeev (Eds.) Tropical and idempotent mathematics. – Moscow: 2012. – P. 185-192.

17. Nikolayev D.A. Idempotent algebra methods for modelling of hierarchical multiagent systems motion // G.L. Litvinov, V.P. Maslov, A.G. Kushner, S.N. Sergeev (Eds.) Tropical and idempotent mathematics. – Moscow: 2012. – P. 185-192.