

### Список публикаций:

1. Юрченков А.В., Курдюков А.П. Discrete observer based compensator / Proceedings of the 10th International Conference – PROCESS CONTROL 2012 (CD ROM). Kouty nad Desnou, Czech Republic: University of Pardubice, 2012. C006a. С. 1-9.
2. Юрченков А.В. Динамический компенсатор в форме наблюдателя / Тезисы докладов 12-й Международной конференции "Устойчивость и колебания нелинейных систем управления". М.: ИПУ РАН, 2012. С. 357-358.
3. Юрченков А. В. Синтез анизотропийного робастного регулятора при структурированной неопределенности объекта управления / Управление большими системами. Выпуск 50. М.: ИПУ РАН, 2014. С.24-57.
4. Юрченков А. В. Синтез анизотропийного робастного регулятора при структурированной неопределенности объекта управления / XI Всероссийская школа-конференция молодых ученых и специалистов "Управление большими системами", 2014. С.399-415.
5. Курдюков А.П., Юрченков А.В., Кустов А.Ю. Robust Stability in Anisotropy-Based Theory with Non-Zero Mean of Input Sequence / Proceedings of the 21st International Symposium on Mathematical Theory of Networks and Systems (MTNS 2014). Groningen, The Netherlands: University of Groningen, 2014. С. 208-214.