

# Компьютерное доказательство теоремы об инцентрах

Н. Н. Осипов

В произвольном треугольнике провели биссектрисы и в каждый из шести образовавшихся треугольников вписали окружность. Теорема об инцентрах утверждает, что центры этих шести окружностей лежат на одной кривой второго порядка. В статье приводится вычислительное доказательство этой теоремы и её обобщения с использованием системы компьютерной алгебры Maple. Для эффективной реализации вычислений применяется алгебра комплексных чисел.

## § 1. ВВЕДЕНИЕ

В недавней статье [5] был приведён целый ряд сходных между собой геометрических гипотез, которые, вероятно, родились в результате экспериментов с какой-нибудь *системой динамической геометрии* типа GeoGebra [7]. Настоящая статья посвящена доказательству одной из этих гипотез, которую мы будем называть *гипотезой об инцентрах*<sup>1)</sup>. Сформулируем её.

Пусть  $ABC$  — произвольный треугольник,  $AA_1$ ,  $BB_1$ ,  $CC_1$  — его биссектрисы,  $I$  — инцентр треугольника  $ABC$ ,  $P_1$ ,  $P_2$ ,  $P_3$ ,  $P_4$ ,  $P_5$ ,  $P_6$  — инцентры треугольников  $AB_1I$ ,  $A_1BI$ ,  $BC_1I$ ,  $B_1CI$ ,  $CA_1I$ ,  $C_1AI$  соответственно. Гипотеза утверждает, что шесть инцентров  $P_j$  лежат на одном эллипсе.

Эта гипотеза верна. Точнее, справедлива следующая

**ТЕОРЕМА ОБ ИНЦЕНТРАХ.** *Шесть инцентров  $P_j$  лежат на одной кривой второго порядка.*

Интуитивно очевидно, да и рисунки в GeoGebra показывают, что этой кривой будет эллипс. Почему именно эллипс, а не, скажем, гипербола? Этим вопросом мы не будем заниматься, но дадим некое естественное (в рамках применяемого здесь метода) обобщение теоремы об инцентрах.

<sup>1)</sup> *Инцентром* треугольника называется центр его вписанной окружности.

Наш способ доказательства теоремы об инцентрах будет опираться на *алгебру комплексных чисел и символичные вычисления*. О применении комплексных чисел в планиметрии хорошо и давно известно (см., например, книги [2] и [4]). Поскольку придётся иметь дело с громоздкими буквенными выражениями, нам понадобится какая-нибудь *система компьютерной алгебры*, например Maple [8]. Как всё это работает, мы предварительно поясним на более простых примерах. Читатель должен уметь выполнять стандартные алгебраические операции над комплексными числами и понимать геометрический смысл этих операций.

Подчеркнём принципиальное отличие технических инструментов, которые можно применять для проверки геометрических гипотез. С помощью системы динамической геометрии мы можем доказательно опровергнуть гипотезу, выполнив все необходимые построения с достаточной точностью. Так, можно показать, что первые две гипотезы из [5] ошибочны: при варьировании соответствующих рисунков нетрудно обнаружить явные контрпримеры. Однако для строгого обоснования правдоподобной гипотезы приближённых построений, даже очень точных, недостаточно. Система компьютерной алгебры позволяет в определённом смысле осуществлять абсолютно точные геометрические построения, и у нас появляется шанс доказать гипотезу.

Разумеется, *автоматический метод* доказательства с его символьными вычислениями — не самый лучший способ обоснования геометрической гипотезы. Но что делать, когда по-другому не получается, а доказательно судить о гипотезе хочется. Гипотеза об инцентрах на данный момент имеет именно такой статус. Отметим, что некоторые гипотезы из [5] допускают чисто геометрическое обоснование, и заинтересованный читатель может попытаться найти что-то подобное и для гипотезы об инцентрах (по-видимому, разгадать загадку эллипса можно только геометрическими рассуждениями).

В конце статьи мы кратко обсудим ещё две гипотезы из [5], связанные с конструкцией хорошо известной *теоремы Морлея*. Автоматический метод проверки показывает, что эти гипотезы также верны, причём даже в более общем виде.

## § 2. ПАРА ПРИМЕРОВ, ИЛЛЮСТРИРУЮЩИХ МЕТОД

Чтобы показать читателю, как работает автоматический метод, основанный на алгебре комплексных чисел, мы решим две относительно новых геометрических задачи<sup>2)</sup>. Первая из них предлагалась на региональном

---

<sup>2)</sup> На самом деле эти задачи просто первыми подвернулись под руку. Иллюстрировать метод можно задачами из довольно широкого класса, при этом, что интересно, метод нечувствителен к тому, насколько сложным может оказаться геометрическое решение задачи.

этапе XXXIX Всероссийской олимпиады школьников (задача 11.4), а вторая — это задача 5296, опубликованная в журнале «Математика в школе» (№ 2 за 2013 год).

Введём на плоскости систему декартовых координат. Если точка этой плоскости имеет координаты  $(a, b)$ , то отождествим её с комплексным числом  $a + bi$ . Двумерный вектор  $(a, b)$  также отождествим с этим числом. Саму плоскость при этом будем называть *комплексной*, имея в виду такую интерпретацию точек и векторов.

Пусть  $l(P, v)$  обозначает прямую, проходящую через точку  $P$  в направлении вектора  $v$ . Основная процедура в автоматическом методе — это вычисление точки пересечения  $Z$  прямых  $l(P, v)$  и  $l(Q, w)$  по формуле, которую читателю предлагается вывести самостоятельно:

$$Z = \frac{v(Q\bar{w} - \bar{Q}w) - w(P\bar{v} - \bar{P}v)}{v\bar{w} - \bar{v}w}$$

(здесь и далее черта сверху означает *комплексное сопряжение*).

**ЗАДАЧА 1** (Ф. А. Ивлев). В окружность  $\Omega$  вписан треугольник  $ABC$ . Пусть  $P$  и  $Q$  — середины двух дуг  $AC$  окружности  $\Omega$ . Пусть  $M$  — основание перпендикуляра, опущенного из точки  $Q$  на прямую  $AB$ . Докажите, что окружность, описанная около треугольника  $BMC$ , делит пополам отрезок  $BP$ .

Из формулировки задачи мы убрали несущественные для автоматического метода требования (типа остроугольности треугольника  $ABC$ ), которые в некотором смысле необходимы при традиционном способе решения задачи.

**РЕШЕНИЕ.** Будем считать треугольник  $ABC$  расположенным на комплексной плоскости так, что  $\Omega$  — это единичная окружность  $|z| = 1$ , причём  $P = 1$ . Положим

$$A = z_1, \quad B = z_2,$$

где  $z_1, z_2$  — комплексные числа, для которых  $|z_1| = |z_2| = 1$ . Тогда

$$Q = -P = -1, \quad C = \bar{A} = \frac{1}{z_1},$$

а точку  $M$  можно получить как точку пересечения прямых  $l(Q, (B - A)i)$  и  $l(A, B - A)$ :

$$M = \frac{z_1 z_2 + z_1 + z_2 - 1}{2}.$$

Вычислим центр  $O$  окружности  $\omega$ , описанной около треугольника  $BMC$ , и середину  $L$  отрезка  $BP$ :

$$O = -\frac{z_2 - 1}{2(z_1 - 1)}, \quad L = \frac{z_2 + 1}{2}.$$

Достаточно убедиться, что  $L \in \omega$ , т. е. что  $|OL|$  равно, например,  $|OB|$ . Рассмотрим число

$$w = \frac{L - O}{B - O} = \frac{z_1 z_2 + z_1 - 2}{2z_1 z_2 - z_2 - 1}$$

и покажем, что  $|w| = 1$ . В самом деле, имеем

$$\bar{w} = \frac{z_1^{-1} z_2^{-1} + z_1^{-1} - 2}{2z_1^{-1} z_2^{-1} - z_2^{-1} - 1} = \frac{1 + z_2 - 2z_1 z_2}{2 - z_1 - z_1 z_2} = \frac{1}{w},$$

что и требовалось.  $\square$

В этом примере все выкладки легко проделать вручную, но так бывает крайне редко: при автоматическом подходе обычно приходится иметь дело с громоздкими выражениями.

**Задача 2** (С. С. Тасмуратов). В треугольнике  $ABC$  провели биссектрису  $CL$ , а в треугольники  $CAL$  и  $CBL$  вписали окружности, которые касаются прямой  $AB$  в точках  $M$  и  $N$  соответственно. Докажите равенство

$$\frac{2}{|CL|} = \frac{1}{|LN|} - \frac{1}{|AM|}.$$

**РЕШЕНИЕ.** Примем окружность, вписанную в треугольник  $CAL$ , за единичную; в частности, её центр  $I = 0$ . Пусть она касается сторон  $CA$  и  $CL$  в точках  $L_1$  и  $A_1$  соответственно. Положим

$$A_1 = z_1, \quad L_1 = z_2, \quad M = z_3,$$

где  $|z_1| = |z_2| = |z_3| = 1$ . Тогда

$$A = \frac{2z_2 z_3}{z_2 + z_3}, \quad L = \frac{2z_1 z_3}{z_1 + z_3}, \quad C = \frac{2z_1 z_2}{z_1 + z_2}.$$

Для вычисления точки  $N$  сначала найдём центр  $J$  окружности, вписанной в треугольник  $CBL$ . Он может быть найден как точка пересечения прямых  $l(L, (L - I)i)$  и  $l(C, I' - C)$ , где  $I'$  — точка, симметричная точке  $I$  относительно прямой  $CL$ . Получим

$$J = \frac{2z_1 z_3 (z_1^2 + z_1 z_2 - z_1 z_3 + z_2 z_3)}{(z_1 + z_3)(z_1^2 + z_2 z_3)}.$$

Теперь точку  $N$  можно найти как проекцию точки  $J$  на прямую  $AL$ :

$$N = \frac{z_1 z_3 (2z_1^2 + z_1 z_2 - z_1 z_3 + 3z_2 z_3 - z_3^2)}{(z_1 + z_3)(z_1^2 + z_2 z_3)}.$$

Из геометрических соображений треугольник  $A_1 L_1 M$  всегда будет остроугольным. Если его считать *положительно ориентированным*, то будут

справедливы равенства

$$|AM| = \frac{i(z_2 - z_3)}{z_2 + z_3}, \quad |CL| = -\frac{2iz_1(z_2 - z_3)}{(z_1 + z_2)(z_1 + z_3)}$$

(доказательство оставляем читателю в качестве упражнения). Очевидно, равенство, которое требуется доказать в задаче, равносильно равенству

$$\left(\frac{1}{|AM|} + \frac{2}{|CL|}\right)^2 = \frac{1}{|LN|^2}. \quad (1)$$

Поскольку  $|LN|^2 = (L - N)(\bar{L} - \bar{N})$ , нам достаточно загрузить в (1) найденные выше выражения для  $|AM|$ ,  $|CL|$ ,  $L$ ,  $N$  и затем убедиться, что получится тождество относительно  $z_1$ ,  $z_2$ ,  $z_3$ . Эту рутину, конечно, следует предоставить компьютеру.  $\square$

Мы привели примеры задач из класса планиметрических теорем так называемого *рационального типа*. Читатель, который хотел бы познакомиться с алгоритмическими аспектами данного подхода более детально, может посмотреть статью [3].

### § 3. ДОКАЗАТЕЛЬСТВО ТЕОРЕМЫ ОБ ИНЦЕНТРАХ

Сначала поясним, зачем нужны комплексные числа, т. е. почему стандартный метод координат не приводит к успеху. Ведь первое, что приходит на ум, — это воспользоваться известными формулами для координат инцентра треугольника. Для инцентра  $I$  треугольника  $ABC$  они таковы:

$$I_x = \frac{|AB|C_x + |BC|A_x + |CA|B_x}{|AB| + |BC| + |CA|}, \quad I_y = \frac{|AB|C_y + |BC|A_y + |CA|B_y}{|AB| + |BC| + |CA|}$$

( $A_x$  и  $A_y$  обозначают координаты точки  $A$  и т. д.). На первый взгляд применение этих формул кажется безобидным, но оптимизм поубавится, как только мы получим итоговые выражения для координат шести инцентров  $P_j$  — это довольно громоздкие *квадратные радикалы* (из-за расстояний  $|AB|$  и т. п.), причём *вложенные* (потому что формулами нужно пользоваться дважды). Они останутся громоздкими даже тогда, когда мы, экономя на буквенных переменных, введём систему координат так, чтобы

$$A = (0, 0), \quad B = (1, 0).$$

Впрочем, надежда на успех ещё будет, поскольку возможности современных систем компьютерной алгебры действительно велики. Но не в нашей ситуации, когда нужно некий определитель (зависящий от координат

точек  $P_j$  и составленный по аналогии с определителем (4), см. ниже) проверить на тождественное равенство нулю. Этот определитель оказывается «несъедобным» для Maple — при попытке его вычислить программа довольно быстро исчерпывает всю доступную память и зависает, не выдав никакого результата<sup>3)</sup>.

Таким образом, задача состоит в том, чтобы предварительно представить координаты инцентров  $P_j$  в удобоваримом виде. Как кажется, комплексные числа — адекватный и, главное, общедоступный инструмент для решения этой задачи<sup>4)</sup>.

Обозначим углы треугольника  $ABC$  через  $\alpha, \beta, \gamma$ . Будем считать, что наш треугольник расположен на комплексной плоскости так, что

$$A = 0, \quad B = 1$$

(вещественную ось представим себе горизонтальной и идущей слева направо, мнимую ось — направленной вертикально вверх, точку  $C$  — лежащей в верхней полуплоскости).

Положим

$$a = \cos \frac{\alpha}{4} + i \sin \frac{\alpha}{4}, \quad b = \cos \frac{\beta}{4} + i \sin \frac{\beta}{4}, \quad c = \cos \frac{\gamma}{4} + i \sin \frac{\gamma}{4}.$$

Пусть также  $\zeta = \cos 45^\circ + i \sin 45^\circ$  — число, для которого выполнено равенство

$$\zeta^4 + 1 = 0. \tag{2}$$

Числа  $a, b, c$  имеют простой геометрический смысл: они отвечают за повороты на четверть углов  $\alpha, \beta, \gamma$ . Поскольку  $\alpha + \beta + \gamma = 180^\circ$ , справедливо тождество  $abc = \zeta$ . Используя наши стандартные обозначения для переменных, положим  $a = z_1, b = z_2$ . Тогда

$$c = \frac{\zeta}{z_1 z_2}.$$

Перейдём непосредственно к вычислениям. Точку  $C$  можно получить как точку пересечения прямых  $l(A, a^4)$  и  $l(B, b^{-4})$ , а точку  $I$  — как точку

<sup>3)</sup> Так было у автора. Это, конечно, не означает, что у более искущённого в компьютерной алгебре читателя случится то же самое, если он захочет повторить подобный эксперимент. Возможно, при более грамотной эксплуатации Maple всё-таки справится с тем громоздким определителем, либо это сделает какая-нибудь другая система компьютерной алгебры. Но в любом случае придётся что-то придумывать — простой метод грубой силы не работает.

<sup>4)</sup> В общем случае для автоматического доказательства геометрических теорем можно привлечь «тяжёлую артиллерию коммутативной алгебры» (В. И. Арнольд), что обычно подразумевает применение различных алгоритмов для работы с *системами полиномиальных уравнений* (см., например, [6]).

пересечения прямых  $l(A, a^2)$  и  $l(B, b^{-2})$ . Вычисления дают:

$$C = \frac{z_1^8(z_2^8 - 1)}{z_1^8 z_2^8 - 1}, \quad I = \frac{z_1^4(z_2^4 - 1)}{z_1^4 z_2^4 - 1}.$$

Далее рассмотрим, например, треугольник  $AB_1I$ . Как нетрудно увидеть,

$$\angle IAB_1 = \frac{\alpha}{2}, \quad \angle AIB_1 = \frac{\alpha + \beta}{2}.$$

Следовательно, инцентр  $P_1$  треугольника  $AB_1I$  можно вычислить как точку пересечения прямых  $l(A, (I - A)a)$  и  $l(I, (A - I)a^{-1}b^{-1})$ :

$$P_1 = \frac{z_1^6(z_2^4 - 1)}{(z_1^4 z_2^2 - 1)(z_1^2 z_2^2 + 1)}.$$

Аналогично инцентр  $P_2$  треугольника  $A_1BI$  — это точка пересечения прямых  $l(B, (I - B)b^{-1})$  и  $l(I, (B - I)ab)$ :

$$P_2 = \frac{z_1^2(z_2^2 - 1)(z_1^2 z_2^4 + z_1^2 z_2^2 + z_1^2 + z_2^2)}{(z_1^2 z_2^4 - 1)(z_1^2 z_2^2 + 1)}.$$

Далее находим

$$P_3 = l(B, (I - B)b) \cap l(I, (B - I)b^{-1}c^{-1}) = \frac{z_1^2(z_2^2 - 1)(z_1^4 z_2^2 - \zeta^2 z_1^2 z_2^4 - \zeta^2 z_1^2 z_2^2 + 1)}{(z_1^4 z_2^4 - 1)(z_1^2 - \zeta^2 z_2^2)}.$$

Здесь в итоговом выражении впервые появляется число  $\zeta$ . В выражениях для инцентров

$$P_4 = l(C, (I - C)c^{-1}) \cap l(I, (C - I)bc),$$

$$P_5 = l(C, (I - C)c) \cap l(I, (C - I)a^{-1}c^{-1}),$$

$$P_6 = l(A, (I - A)a^{-1}) \cap l(I, (A - I)ac),$$

которые мы не приводим, оно также появится.

На декартовой плоскости с координатами  $(x, y)$  произвольную кривую второго порядка можно задать уравнением

$$kx^2 + lxy + my^2 + ux + vy + w = 0.$$

На комплексной плоскости можно использовать *комплексные координаты*

$$(z, \bar{z}) = (x + iy, x - iy),$$

в которых кривая второго порядка описывается уравнением

$$Kz^2 + Lz\bar{z} + M\bar{z}^2 + Uz + V\bar{z} + W = 0.$$

Таким образом, мы должны доказать существование *нетривиального* набора коэффициентов  $K, L, \dots, W$ , для которых будут выполнены равенства

$$KP_j^2 + LP_j\bar{P}_j + M\bar{P}_j^2 + UP_j + V\bar{P}_j + W = 0, \quad j = 1, 2, \dots, 6. \quad (3)$$

Как известно (см., например, [1]), это равносильно тому, что *определитель*

$$\Delta(P_1, \dots, P_6) = \det([P_j^2, P_j\bar{P}_j, \bar{P}_j^2, P_j, \bar{P}_j, 1]_{j=1}^6) \quad (4)$$

*системы линейных уравнений* (3) с неизвестными  $K, L, \dots, W$  равен нулю.

Выражение для каждого из инцентров  $P_j$  имеет простую структуру — это рациональная дробь от  $z_1, z_2$  и  $\zeta$ . Выражение для  $\bar{P}_j$  можно получить, если в выражении для  $P_j$  всюду заменить  $z_1$  на  $z_1^{-1}$ ,  $z_2$  на  $z_2^{-1}$  и  $\zeta$  на  $\zeta^{-1}$ . Ясно, что при этом получится рациональная дробь такого же вида. Поэтому вычисление в Maple определителя (4) не может быть проблемой.

Действительно, Maple за несколько секунд раскрывает этот определитель, но вместо ожидаемого нуля мы видим весьма громоздкую рациональную дробь:

$$\Delta(P_1, \dots, P_6) = \frac{f(z_1, z_2, \zeta)}{g(z_1, z_2, \zeta)}.$$

Однако  $\zeta$  — не переменная, а фиксированное число, для которого имеет место равенство (2). И вот по модулю этого равенства вся дробь чудесным образом превращается в нуль:

$$\Delta(P_1, \dots, P_6) = 0.$$

Чтобы в этом убедиться, достаточно  $f(z_1, z_2, \zeta)$  поделить на  $\zeta^4 + 1$  с остатком (как один многочлен делят с остатком на другой) и увидеть, что остаток нулевой.

Итак, доказано, что все шесть инцентров  $P_j$  лежат на одной кривой второго порядка. Как уже отмечалось, этой кривой будет эллипс. Для доказательства достаточно положить  $W = 1$  и, вычислив коэффициенты  $K, L, M$ , убедиться в справедливости неравенства

$$L^2 - 4KM > 0.$$

Однако выражения для  $K, L, M$  оказываются слишком громоздкими, и на этом пути получить строгое доказательство было бы затруднительно.

#### § 4. ПОЛНАЯ ТЕОРЕМА ОБ ИНЦЕНТРАХ

В качестве своеобразной компенсации мы сформулируем более общий результат, включающий в себя теорему об инцентрах. Вместе с инцентрами  $P_j$  треугольников  $AB_1I, A_1BI, BC_1I, B_1CI, CA_1I, C_1AI$  будем



рассматривать и центры окружностей, *вневписанных* в эти треугольники. Обозначим через  $P_j^X$  центр вневписанной в  $j$ -й треугольник окружности, лежащий против вершины  $X$  (например,  $P_4^{B_1}$  — это центр вневписанной в треугольник  $B_1CI$  окружности, который расположен против вершины  $B_1$ ). Точнее, нас будут интересовать шестёрки точек  $(Q_1, \dots, Q_6)$ , где  $Q_j$  — это либо инцентр  $P_j$ , либо один из центров  $P_j^X$ . Одна из них, а именно  $(P_1, \dots, P_6)$ , обладает тем свойством, что её точки принадлежат одной кривой второго порядка. Интересная особенность нашего доказательства этого факта состоит в том, что можно сразу предъявить ещё одну шестёрку точек с таким же свойством.

Действительно, во всех вычислениях с участием  $\zeta$  важно было только то, что это число удовлетворяет равенству (2). Возьмём теперь

$$\zeta = \cos(-45^\circ) + i \sin(-45^\circ).$$

Так как равенство (2) по-прежнему будет верным, то, например, выражение для точки пересечения

$$l(B, (I - B)b) \cap l(I, (B - I)b^{-1}c^{-1})$$

не изменится, но его *геометрический* смысл станет другим — вместо инцентра  $P_3$  мы получим, как нетрудно видеть, центр  $P_3^B$ . Аналогично выражения, полученные ранее для инцентров  $P_4, P_5, P_6$ , теперь будут представлять центры  $P_4^{B_1}, P_5^{A_1}, P_6^A$  соответственно. Ясно, что буквенные выражения для определителей  $\Delta(P_1, \dots, P_6)$  и  $\Delta(P_1, P_2, P_3^B, P_4^{B_1}, P_5^{A_1}, P_6^A)$  будут тождественно совпадать. Значит, если упрощение первого из них по модулю равенства (2) привело к нулю, то ровно то же случится и со вторым<sup>5)</sup>. Итак, мы даром получили, что все точки шестёрки

$$(P_1, P_2, P_3^B, P_4^{B_1}, P_5^{A_1}, P_6^A)$$

также лежат на одной кривой второго порядка. Но теперь, как видно из рисунков в GeoGebra, этой кривой может быть не только эллипс, но и гипербола.

Далее, хотя бы из спортивного интереса, можно отыскать все шестёрки  $(Q_1, \dots, Q_6)$  с этим свойством. Поскольку выражения для центров  $P_j^X$  ничем принципиально не отличаются от выражений для инцентров  $P_j$  (проверить это — очередное упражнение для читателя), вычисление любого

<sup>5)</sup> Эту важную идею *алгебраического сопряжения* лучше сначала продумать на следующем более простом примере: если выполняется равенство вида  $(1 + \sqrt{2})^{2013} = r + s\sqrt{2}$ , где  $r, s$  — рациональные числа, то справедливо и равенство  $(1 - \sqrt{2})^{2013} = r - s\sqrt{2}$ .

из определителей  $\Delta(Q_1, \dots, Q_6)$  будет не сложнее, чем вычисление определителя (4). Почему бы не применить полный компьютерный перебор?

Включаем компьютер и через некоторое время обнаруживаем в точности 32 шестёрки, для которых  $\Delta(Q_1, \dots, Q_6) = 0$ . Вот их список:

$$\begin{aligned} & (P_1, P_2, P_3, P_4, P_5, P_6), & (P_1, P_2, P_3, P_4, P_5^I, P_6^I), \\ & (P_1, P_2, P_3^I, P_4^I, P_5^I, P_6^I), & (P_1, P_2, P_3^B, P_4^{B_1}, P_5^C, P_6^{C_1}), \\ & (P_1, P_2, P_3^{C_1}, P_4^C, P_5^C, P_6^{C_1}), & (P_1, P_2, P_3^B, P_4^{B_1}, P_5^{A_1}, P_6^A), \\ & (P_1, P_2, P_3^{C_1}, P_4^C, P_5^{A_1}, P_6^A), & (P_1^I, P_2^I, P_3^B, P_4^{B_1}, P_5^C, P_6^{C_1}), \\ & (P_1^I, P_2^I, P_3^B, P_4^{B_1}, P_5^{A_1}, P_6^A), & (P_1^I, P_2^I, P_3^{C_1}, P_4^C, P_5^{A_1}, P_6^A), \\ & (P_1^I, P_2^I, P_3^{C_1}, P_4^C, P_5^C, P_6^{C_1}), & (P_1^I, P_2^I, P_3^I, P_4^I, P_5^I, P_6^I) \end{aligned}$$

(здесь каждая шестёрка, за исключением первой и последней, имеет ещё по две аналогичных). Читатель в качестве развлечения может порисовать картинки в GeoGebra и поэкспериментировать с ними<sup>6</sup>).

## § 5. ДВЕ ГИПОТЕЗЫ О КОНСТРУКЦИИ ТЕОРЕМЫ МОРЛЕЯ

Любому любителю геометрии, безусловно, хорошо знакома теорема Морлея: если в произвольном треугольнике  $ABC$  провести трисектрисы  $AA_1, AA_2, BB_1, BB_2, CC_1, CC_2$ , то точки пересечения пар трисектрис  $BB_1$  и  $CC_2, CC_1$  и  $AA_2, AA_1$  и  $BB_2$  образуют правильный треугольник.

Доказать эту теорему автоматическим методом не представляет никакого труда. Пусть, как и выше,  $\alpha, \beta, \gamma$  — углы треугольника  $ABC$ . Положим

$$\begin{aligned} a &= \cos \frac{\alpha}{3} + i \sin \frac{\alpha}{3} = z_1, \\ b &= \cos \frac{\beta}{3} + i \sin \frac{\beta}{3} = z_2, \\ c &= \cos \frac{\gamma}{3} + i \sin \frac{\gamma}{3} = \frac{\zeta}{z_1 z_2}, \end{aligned}$$

где  $\zeta = \cos 60^\circ + i \sin 60^\circ$  — число, удовлетворяющее равенству

$$\zeta^2 - \zeta + 1 = 0. \quad (5)$$

Обозначим точки пересечения указанных пар трисектрис через  $X, Y, Z$  соответственно. Снова приняв  $A = 0, B = 1$ , мы вычислим точку  $C$ , а затем

<sup>6</sup> Автор должен честно признаться, что не справился с таким количеством внезапно свалившихся на голову эллипсов и гипербол и не может предложить сколь-нибудь внятной их классификации.

точки  $Z, X, Y$ :

$$C = l(A, a^3) \cap l(B, b^{-3}) = \frac{z_1^6(z_2^6 - 1)}{z_1^6 z_2^6 - 1},$$

$$Z = l(A, a) \cap l(B, b^{-1}) = \frac{z_1^2(z_2^2 - 1)}{z_1^2 z_2^2 - 1},$$

$$X = l(B, b^{-2}) \cap l(C, (B - C)c^{-1}) = \frac{z_1^2(z_2^2 - 1)(z_1^2 z_2^2 + z_1^2 + \zeta - 1)}{(z_1^2 z_2^2 - 1)(z_1^2 z_2^2 + \zeta)},$$

$$Y = l(A, a^2) \cap l(C, (A - C)c) = \frac{z_1^4(z_2^2 - 1)(z_2^2 + \zeta)}{(z_1^2 z_2^2 - 1)(z_1^2 z_2^2 + \zeta)}.$$

Теперь достаточно убедиться в верности равенства

$$Y - Z = \zeta(X - Z)$$

при условии (5). И оно, разумеется, оказывается верным.

Ничуть не сложнее доказать и следующие две гипотезы из [5]. Первая из них утверждает, что основания трисектрис  $A_1, A_2, B_1, B_2, C_1, C_2$  лежат на одном эллипсе. Во второй гипотезе это же утверждается относительно точек пересечения пар трисектрис  $AA_1$  и  $BB_1, CC_2$  и  $AA_2, BB_1$  и  $CC_1, AA_2$  и  $BB_2, CC_1$  и  $AA_1, BB_2$  и  $CC_2$  (обозначим эти точки  $X_1, X_2, Y_1, Y_2, Z_1, Z_2$  соответственно). Представив каждую из точек  $A_1, \dots, Z_2$  рациональной дробью от  $z_1, z_2$  и  $\zeta$ , мы затем автоматически обнаружим, что

$$\Delta(A_1, A_2, B_1, B_2, C_1, C_2) = \Delta(X_1, X_2, Y_1, Y_2, Z_1, Z_2) = 0.$$

На самом деле утверждения этих гипотез справедливы для произвольных чевиан  $AA_1, AA_2, BB_1, BB_2, CC_1, CC_2$ , удовлетворяющих условиям

$$\angle CAA_2 = \angle BAA_1, \quad \angle ABB_2 = \angle CBV_1, \quad \angle BCC_2 = \angle ACC_1.$$

Как ни странно, автоматическая проверка (она предоставляется читателю в качестве заключительного упражнения) здесь даже логически проще, чем в частном случае трисектрис.

#### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

- [1] Винберг Э. Б. Курс алгебры. М.: МЦНМО, 2013.
- [2] Моденов П. С. Задачи по геометрии. М.: Наука, 1979.
- [3] Осипов Н. Н. О механическом доказательстве планиметрических теорем рационального типа // Программирование. 2014. № 2. (В печати.)
- [4] Понарин Я. П. Алгебра комплексных чисел в геометрических задачах. М.: МЦНМО, 2014.

- [5] Штейнгарц, Л. А. Орбиты Жукова и теорема Морлея // Математика в школе. 2012. № 6. С. 53–61.
- [6] Chou S.-C. Mechanical geometry theorem proving. D. Reidel Publishing Company, Dordrecht, 1988.
- [7] <http://www.geogebra.org>.
- [8] <http://www.maplesoft.com>.