

## §8. Матрицы

**8.1. Алгебры над полем.** Векторное пространство  $A$  над полем  $\mathbb{k}$  называется *алгеброй* над  $\mathbb{k}$  (или  $\mathbb{k}$ -*алгеброй*), если на нём имеется такая операция умножения  $A \times A \rightarrow A$ , что при каждом  $a \in \mathbb{k}$  операторы левого и правого умножения на  $a$

$$\lambda_a : A \rightarrow A, v \mapsto av, \quad \text{и} \quad \rho_a : A \rightarrow A, v \mapsto va, \quad (8-1)$$

линейны. Это включает в себя перестановочность умножения векторов на константы с умножением в алгебре:  $\forall \lambda \in \mathbb{k}, \forall a, b \in A \quad (\lambda a)b = \lambda(ab) = a(\lambda b)$  и стандартное правило раскрытия скобок:  $\forall \lambda_1, \lambda_2, \mu_1, \mu_2 \in \mathbb{k}$  и  $\forall a_1, a_2, b_1, b_2 \in A$

$$(\lambda_1 a_1 + \mu_1 b_1)(\lambda_2 a_2 + \mu_2 b_2) = \lambda_1 \lambda_2 a_1 a_2 + \lambda_1 \mu_2 a_1 b_2 + \mu_1 \lambda_2 b_1 a_2 + \mu_1 \mu_2 b_1 b_2.$$

Алгебра  $A$  называется *ассоциативной*, если  $\forall a, b, c \in A \quad (ab)c = a(bc)$ . Алгебра  $A$  называется *коммутативной*, если  $\forall a, b \in A \quad ab = ba$ . Алгебра  $A$  называется *алгеброй с единицей*, если в ней есть нейтральный элемент по отношению к умножению (или *единица*) — такое  $e \in A$ , что  $ea = ae = a$  для всех  $a \in A$ .

Упражнение 8.1. Покажите, что  $0 \cdot a = 0$  для всех  $a$  в любой алгебре  $A$  и что единичный элемент единственен (если существует).

Примерами *коммутативных* ассоциативных алгебр с единицами являются алгебра многочленов  $\mathbb{k}[x_1, x_2, \dots, x_n]$  и прочие коммутативные  $\mathbb{k}$ -алгебры в смысле [н° 5.2.1](#) на стр. 73. Модельный пример некоммутативной ассоциативной алгебры — это линейные эндоморфизмы векторного пространства.

Пример 8.1 (алгебра  $\text{End } V$  линейных эндоморфизмов пространства  $V$ )

Композиция линейных отображений  $G : U \rightarrow V$  и  $F : V \rightarrow W$  тоже является линейным отображением, поскольку  $FG(\lambda u + \mu w) = F(\lambda G(u) + \mu G(w)) = \lambda FG(u) + \mu FG(w)$ . При этом отображение композиции  $\text{Hom}(V, W) \times \text{Hom}(U, V) \rightarrow \text{Hom}(U, W)$ ,  $(F, G) \mapsto FG$ , линейно по каждому из аргументов при фиксированном втором:

$$(\lambda_1 F_1 + \lambda_2 F_2)G = \lambda_1 F_1 G + \lambda_2 F_2 G \quad \text{и} \quad F(\mu_1 G_1 + \mu_2 G_2) = \mu_1 F G_1 + \mu_2 F G_2.$$

Таким образом, линейные эндоморфизмы  $\text{End } V = \text{Hom}(V, V)$  любого пространства  $V$  образуют алгебру с единицей  $e = \text{Id}_V$ .

Упражнение 8.2. Составьте таблицу умножения базисных операторов<sup>1</sup>  $E_{ij} \in \text{End}(\mathbb{k}^n)$  и покажите, что при  $\dim V \geq 2$  композиция в  $\text{End}(\mathbb{k}^n)$  не коммутативна.

Поскольку композиция отображений всегда ассоциативна (когда определена):

$$F(GH) = (FG)H : u \mapsto F(G(H(u))),$$

алгебра  $\text{End } V$  ассоциативна.

---

<sup>1</sup>напомним (см. [предл. 6.2](#)), что линейный оператор  $E_{ij} : \mathbb{k}^n \rightarrow \mathbb{k}^n$  переводит  $e_j$  в  $e_i$ , а все остальные стандартные базисные векторы — в нуль

**8.1.1. Обратимые элементы.** Элемент  $a$  алгебры  $A$  с единицей  $e \in A$  называется *обратимым*, если существует  $a^{-1} \in A$ , такой что  $aa^{-1} = a^{-1}a = e$ . В ассоциативной алгебре  $A$  это требование можно ослабить до существования левого и правого обратных к  $a$  элементов  $a', a'' \in A$ , таких что  $a'a = aa'' = e$  — при этом они автоматически совпадут друг с другом:  $a' = a'e = a'(aa'') = (a'a)a'' = ea'' = a''$ . Эта же выкладка показывает, что обратный к  $a$  элемент однозначно определяется по  $a$ .

Пример 8.2 (полная линейная группа  $GL V \subset \text{End } V$ )

Согласно [предл. 1.4](#) обратимыми элементами алгебры  $\text{End } V$  являются линейные изоморфизмы  $V \simeq V$ . Они образуют группу преобразований<sup>1</sup> пространства  $V$ . Эта группа обозначается  $GL V$  и называется *полной линейной группой* пространства  $V$ .

**8.1.2. Алгебраические и трансцендентные элементы.** Любой элемент  $\xi$  любой ассоциативной  $\mathbb{k}$ -алгебры  $A$  с единицей определяет гомоморфизм вычисления

$$ev_\xi : \mathbb{k}[t] \rightarrow A, \quad f(x) \mapsto f(\xi) \in A \quad (8-2)$$

который переводит многочлен  $f(x) = a_0x^m + a_1x^{m-1} + \dots + a_{m-1}x + a_m$  в результат подстановки в него<sup>2</sup>  $x = \xi$ .

Если гомоморфизм (8-2) инъективен, то элемент  $\xi$  называется *трансцендентным* над  $\mathbb{k}$ . Отметим, что в этом случае алгебра  $A$  обязательно бесконечномерна как векторное пространство над  $\mathbb{k}$ , поскольку все степени элемента  $\xi$  линейно независимы.

Если гомоморфизм (8-2) имеет ненулевое ядро, то элемент  $\xi$  называется *алгебраическим* над  $\mathbb{k}$ . В этом случае ядро  $\ker ev_\xi = (\mu_\xi)$  является главным идеалом<sup>3</sup> в  $\mathbb{k}[x]$ . Приведённый многочлен, порождающий этот идеал, называется *минимальным многочленом* элемента  $\xi$  и обозначается  $\mu_\xi(x)$ . Таким образом, минимальный многочлен — это многочлен наименьшей степени с единичным старшим коэффициентом, такой что  $\mu_\xi(\xi) = 0$ . Отметим, что все остальные многочлены, аннулирующие  $\xi$ , делятся на минимальный.

Пример 8.3 (аннулирующий многочлен линейного оператора)

Поскольку алгебра эндоморфизмов  $\text{End } V$   $n$ -мерного векторного пространства  $V$  имеет размерность  $\dim \text{End } V = n^2$ , всякий линейный оператор  $F : V \rightarrow V$  алгебраичен над  $\mathbb{k}$ :  $n^2 + 1$  векторов  $F^k \in \text{End } V$  с  $0 \leq k \leq n^2$  линейно зависимы, и равная нулю нетривиальная линейная комбинация этих элементов представляет собой многочлен степени не выше  $n^2$ , аннулирующий оператор  $F$ . На самом деле эта степень сильно завышена: в ?? на стр. ?? мы покажем, что любой оператор  $F : V \rightarrow V$  аннулируется многочленом степени  $\dim V$  (см. также [прим. 8.4](#) на стр. 117).

**8.2. Алгебра матриц.** Рассмотрим три координатных пространства  $\mathbb{k}^n, \mathbb{k}^s, \mathbb{k}^m$  и обозначим через  $u_1, u_2, \dots, u_n \in \mathbb{k}^n, v_1, v_2, \dots, v_s \in \mathbb{k}^s, w_1, w_2, \dots, w_m \in \mathbb{k}^m$  их стандартные базисы. Пусть линейные операторы  $B : \mathbb{k}^n \rightarrow \mathbb{k}^s$  и  $A : \mathbb{k}^s \rightarrow \mathbb{k}^m$  имеют в этих базисах матрицы  $A = (a_{ij})$  и  $B = (b_{ij})$ . Матрица  $P = (p_{ij})$  их композиции  $P = AB : \mathbb{k}^n \rightarrow \mathbb{k}^m$

<sup>1</sup>см. н° 1.6 на стр. 14

<sup>2</sup>т. е. в  $a_0\xi^m + a_1\xi^{m-1} + \dots + a_{m-1}\xi + a_m\xi^0 \in A$ , где  $\xi^0 \stackrel{\text{def}}{=} e$  — единица алгебры  $A$

<sup>3</sup>ибо  $\mathbb{k}[x]$  — это кольцо главных идеалов

называется *произведением*<sup>1</sup> матриц  $A$  и  $B$ . Таким образом, для каждой упорядоченной пары матриц, в которой ширина первой матрицы совпадает с высотой второй, определена матрица-произведение, имеющая столько же строк, сколько первый сомножитель, и столько же столбцов, сколько второй. Элемент  $p_{ij}$  в пересечении  $i$ -той строки и  $j$ -того столбца произведения равен коэффициенту при  $w_i$  в разложении  $AB(u_j) = A\left(\sum_k v_k b_{kj}\right) = \sum_k A(v_k)b_{kj} = \sum_i \sum_k w_i a_{ik} b_{kj}$ , т. е.  $p_{ij} = \sum_k a_{ik} b_{kj} = a_{i1}b_{1j} + a_{i2}b_{2j} + \dots + a_{is}b_{sj}$ . Это правило для вычисления произведения можно переговорить несколькими эквивалентными способами, каждый из которых по-своему полезен при практических вычислениях.

Во-первых, произведение матриц полностью определяется правилом умножения строки ширины  $s$  на столбец высоты  $s$ :

$$(a_1, a_2, \dots, a_s) \cdot \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_s \end{pmatrix} = a_1 b_1 + a_2 b_2 + \dots + a_s b_s,$$

и результат умножения матрицы  $A$  из  $t$  строк ширины  $s$  на матрицу  $B$  из  $n$  столбцов высоты  $s$  представляет собою таблицу, в  $(i, j)$ -той клетке которой стоит произведение  $i$ -той строки  $A$  на  $j$ -тый столбец  $B$ :

$$p_{ij} = (a_{i1}, a_{i2}, \dots, a_{is}) \cdot \begin{pmatrix} b_{1j} \\ b_{2j} \\ \vdots \\ b_{sj} \end{pmatrix}.$$

Упражнение 8.3. Убедитесь, что операция транспонирования матриц  $A \mapsto A^t$  (см. н° 7.3.1) взаимодействует с умножением матриц по правилу  $(AB)^t = B^t A^t$ .

Второе описание таково: в  $j$ -том столбце произведения  $AB$  стоит линейная комбинация  $s$  столбцов матрицы  $A$ , рассматриваемых как векторы координатного пространства  $\mathbb{k}^m$ , с коэффициентами, стоящими в  $j$ -том столбце матрицы  $B$ . Если, к примеру, в матрице

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \end{pmatrix} \quad (8-3)$$

хочется написать вместо второго столбца сумму первого и третьего, а первый и третий столбец заменить на их суммы со вторым, умноженным, соответственно, на  $\lambda$  и на  $\mu$ , после чего добавить к полученной матрице ещё один, четвёртый столбец, равный сумме столбцов матрицы  $A$ , умноженных на их номера, то это достигается умножением  $A$  справа на матрицу

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ \lambda & 0 & \mu & 2 \\ 0 & 1 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

Упражнение 8.4. Проверьте это прямым вычислением по первому способу.

<sup>1</sup>обратите внимание, что сомножители стоят в том же порядке, что и операторы в композиции

Третье описание произведения двойственно второму и получается из во второго описания произведения транспонированных матриц  $B^t A^t = (AB)^t$  заменой слова «столбец» на слово «строка». А именно, в  $i$ -той строке матрицы  $AB$  стоит линейная комбинация  $s$  строк матрицы  $B$ , рассматриваемых как векторы координатного пространства  $\mathbb{k}^n$ , с коэффициентами, стоящими в  $i$ -той строке матрицы  $A$ . Например, если в той же матрице (8-3) хочется поставить вторую строку на место первой, а вместо второй написать её сумму с первой строкой, умноженной на  $\lambda$ , то это достигается умножением слева на матрицу

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ \lambda & 1 \end{pmatrix}$$

Упражнение 8.5. Проверьте это прямым вычислением по первому способу.

Поскольку композиция операторов ассоциативна и линейна по каждому сомножителю, произведение матриц также ассоциативно и линейно по каждому сомножителю, т. е.

$$(FG)H = H(FG) \quad \forall F \in \text{Mat}_{m \times k}, G \in \text{Mat}_{k \times \ell}, H \in \text{Mat}_{\ell \times n}$$

$$(\lambda_1 F_1 + \mu_1 G_1)(\lambda_2 F_2 + \mu_2 G_2) = \lambda_1 \lambda_2 F_1 F_2 + \lambda_1 \mu_2 F_1 G_2 + \mu_1 \lambda_2 G_1 F_2 + \mu_1 \mu_2 G_1 G_2$$

Таким образом, пространство  $\text{Mat}_n(\mathbb{k}) \stackrel{\text{def}}{=} \text{Mat}_{n \times n}(\mathbb{k}) \simeq \text{End}(\mathbb{k}^n)$  квадратных матриц размера  $n \times n$  является ассоциативной  $\mathbb{k}$ -алгеброй с единицей

$$E = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

(по диагонали стоят единицы, в остальных местах — нули). При  $n \geq 2$  алгебра  $\text{Mat}_n(\mathbb{k})$  некоммутативна. Например:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 4 & 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7 & 10 \\ 12 & 15 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 4 & 5 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 6 \\ 4 & 23 \end{pmatrix}$$

Пример 8.4 (аннулирующий многочлен  $2 \times 2$ -матрицы)

Поскольку  $\dim \text{Mat}_n(\mathbb{k}) = n^2 < \infty$ , все матрицы алгебраичны над  $\mathbb{k}$ . Покажем, что каждая  $2 \times 2$ -матрица  $F = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$  удовлетворяет квадратному уравнению. В самом деле,

$$F^2 = \begin{pmatrix} a^2 + bc & ab + bd \\ ca + dc & cb + d^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a^2 + bc & b(a + d) \\ c(a + d) & cb + d^2 \end{pmatrix}.$$

Поэтому

$$F^2 - (a + d) \cdot F = \begin{pmatrix} a^2 + bc & b(a + d) \\ c(a + d) & cb + d^2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} a(a + d) & b(a + d) \\ c(a + d) & d(a + d) \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} (bc - ad) & 0 \\ 0 & (bc - ad) \end{pmatrix} = (bc - ad) \cdot E$$

и  $F$  удовлетворяет квадратному уравнению  $F^2 - (a + b)F + (ad - bc)E = 0$ . Числа

$$\det F \stackrel{\text{def}}{=} ad - bc \quad \text{и} \quad \text{tr} F \stackrel{\text{def}}{=} a + b$$

называются, соответственно, *определителем* и *следом* матрицы  $F$ . В этих обозначениях квадратное уравнение на матрицу  $F$  имеет вид

$$F^2 - \text{tr}(F) \cdot F + \det(F) \cdot E = 0. \quad (8-4)$$

**8.3. Обратимые матрицы.** Обратимые элементы алгебры  $\text{Mat}_n(\mathbb{k})$  называются *обратимыми матрицами*. Это в точности матрицы линейных изоморфизмов координатного пространства  $\mathbb{k}^n$ , записанные в стандартном базисе. Группа обратимых матриц обозначается  $\text{GL}_n(\mathbb{k}) \subset \text{Mat}_n(\mathbb{k})$ .

Пример 8.5 (обратимые  $2 \times 2$ -матрицы)

Формулу (8-4) можно переписать в виде  $\det(F) \cdot E = \text{tr}(F) \cdot F - F^2 = F \cdot (\text{tr}(F)E - F)$ . Если матрица  $F = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$  обратима, то, умножая обе части слева на  $F^{-1}$ , получаем

$$\det(F) \cdot F^{-1} = \text{tr}(F) \cdot E - F = \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}. \quad (8-5)$$

При  $\det F = 0$  в левой части стоит нулевая матрица, откуда  $a = b = c = d = 0$ , и т. к. нулевая матрица не обратима, мы заключаем, что матрицы  $F$  с  $\det F = 0$  необратимы. Наоборот, при  $\det F \neq 0$  формула (8-5) явно вычисляет  $F^{-1}$ :

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}^{-1} = (ad - bc)^{-1} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix} \quad (8-6)$$

Упражнение 8.6. Проверьте прямым вычислением, что эта матрица обратна к  $F$ .

**8.3.1. Обращение матриц методом Гаусса.** Выяснить, обратима ли данная матрица  $A \in \text{Mat}_n(\mathbb{k})$ , и если да, то явно вычислить  $A^{-1}$ , можно умножая матрицу  $A$  слева на *заведомо обратимые* матрицы с таким расчётом, чтобы в результате линейных преобразований строк, которые матрица  $A$  при этом будет испытывать, в конце концов получилась либо единичная матрица, либо матрица с нулевой строкой.

Упражнение 8.7. Покажите, что матрица с линейно зависимыми строками или столбцами (в частности, матрица, содержащая нулевую строку или нулевой столбец) необратима.

Если после  $k$  последовательных умножений слева на обратимые матрицы  $S_1, S_2, \dots, S_k$  получится заведомо необратимая матрица  $N = S_k S_{k-1} \dots S_2 S_1 A$ , то матрица  $A$  тоже не обратима, ибо существование  $A^{-1}$  влечёт существование  $N^{-1} = A^{-1} S_1^{-1} S_2^{-1} \dots S_k^{-1}$ . Если же получится единичная матрица  $S_k S_{k-1} \dots S_2 S_1 A = E$ , то умножая это равенство слева на  $S_1^{-1} S_2^{-1} \dots S_k^{-1}$ , мы приходим к соотношению  $A = S_1^{-1} S_2^{-1} \dots S_k^{-1} E$ , из которого вытекает, что  $A$  обратима, и обратная к  $A$  матрица  $A^{-1} = S_k S_{k-1} \dots S_2 S_1 E$  получается применением к единичной матрице  $E$  ровно той же цепочки преобразований, которая позволила получить из матрицы  $A$  матрицу  $E$ .

Вычисление удобно организовать следующим образом. Припишем к матрице  $A$  справа единичную матрицу, чтобы получилась матрица  $\begin{bmatrix} A & E \end{bmatrix}$  размера  $n \times 2n$ . Если в результате обратимых линейных преобразований строк этой большой матрицы мы придём к матрице вида  $\begin{bmatrix} E & B \end{bmatrix}$ , то  $A^{-1} = B$ . Если же мы придём к матрице вида  $\begin{bmatrix} N & C \end{bmatrix}$ , в которой  $N$  необратима, то матрица  $A$  тоже необратима. Коль скоро мы знаем все обратимые  $2 \times 2$ -матрицы, проще всего на каждом шагу изменять только какие-нибудь две строки матрицы  $M = \begin{bmatrix} A & E \end{bmatrix}$ , а все остальные строки оставлять без изменения. Умножение пары строк  $e_1$  и  $e_2$  слева на обратимую матрицу  $S = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$  приведёт к замене этих строк<sup>1</sup> на их линейные комбинации

$$\begin{pmatrix} e_1 \\ e_2 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e_1 \\ e_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ae_1 + be_2 \\ ce_1 + de_2 \end{pmatrix}.$$

Подчеркнём, что  $ad - bc$  должно быть отлично от нуля, т. е. коэффициенты используемых двух линейных комбинаций не должны быть пропорциональны. Классический метод Гаусса из п. 7.4 на стр. 107 ограничивался тремя специальными типами таких преобразований, отвечающих умножению на обратимые  $2 \times 2$  матрицы  $S$  вида:

- 1)  $S = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ \lambda & 1 \end{pmatrix}$  с  $S^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -\lambda & 1 \end{pmatrix}$  или  $S = \begin{pmatrix} 1 & \lambda \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  с  $S^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -\lambda \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$
- 2)  $S = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$  с  $S^{-1} = S$
- 3)  $S = \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \mu \end{pmatrix}$  с  $S^{-1} = \begin{pmatrix} \lambda^{-1} & 0 \\ 0 & \mu^{-1} \end{pmatrix}$ , где  $\lambda, \mu \in \mathbb{K}$  отличны от нуля.

Следствие 8.1

Приведение матрицы  $\begin{bmatrix} A & E \end{bmatrix}$  к строгому ступенчатому виду методом Гаусса позволяет за конечное число шагов либо найти  $A^{-1}$ , либо убедиться, что  $A$  необратима.  $\square$

Пример 8.6

Выясним обратима ли матрица

$$A = \begin{pmatrix} 6 & 3 & -2 & 1 \\ 1 & 4 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 3 & -1 \\ -1 & 0 & -2 & 1 \end{pmatrix}$$

Для этого припишем к ней справа единичную матрицу и применим метод Гаусса

$$\left( \begin{array}{cccc|cccc} 6 & 3 & -2 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 4 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 3 & -1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & -2 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

<sup>1</sup>соответственно, чтобы проделать такое преобразование с  $i$ -той и  $j$ -той строками  $n \times 2n$ -матрицы  $\begin{bmatrix} A & E \end{bmatrix}$ , мы должны умножить эту матрицу слева на  $n \times n$ -матрицу  $S'$ , содержащую  $2 \times 2$ -подматрицу  $S$  в пересечениях  $i$ -той и  $j$ -той строк с  $i$ -тым и  $j$ -тым столбцами и имеющую  $s'_{kk} = 1$  при  $k \neq i, j$  и нули в остальных местах

меняем знак нижней строки, потом меняем её местами с верхней

$$\left( \begin{array}{cccc|cccc} 1 & 0 & 2 & -1 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 1 & 4 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 3 & -1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 6 & 3 & -2 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

зануляем первый столбец под первой строкой, отнимая из всех строк надлежащие кратности первой строки

$$\left( \begin{array}{cccc|cccc} 1 & 0 & 2 & -1 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 4 & -1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 3 & -14 & 7 & 1 & 0 & 0 & 6 \end{array} \right)$$

меняем вторую и третью строки местами и зануляем нижние два элемента второго столбца

$$\left( \begin{array}{cccc|cccc} 1 & 0 & 2 & -1 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -5 & 2 & 0 & 1 & -4 & -3 \\ 0 & 0 & -17 & 7 & 1 & 0 & -3 & 3 \end{array} \right) \quad (8-7)$$

Теперь, чтобы избежать вычислений с дробями, отклонимся от классического метода Гаусса и умножим нижние две строки на матрицу<sup>1</sup>

$$\begin{pmatrix} -5 & 2 \\ -17 & 7 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 7 & -2 \\ 17 & -5 \end{pmatrix}$$

Получим

$$\left( \begin{array}{cccc|cccc} 1 & 0 & 2 & -1 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 2 & -7 & 22 & 27 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 5 & -17 & 53 & 66 \end{array} \right)$$

Остаётся вычесть из 2-й строки 3-ю, а из 1-й — 4-ю и удвоенную 3-ю

$$\left( \begin{array}{cccc|cccc} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & -3 & 9 & 11 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & -2 & 7 & -21 & -26 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 2 & -7 & 22 & 27 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 5 & -17 & 53 & 66 \end{array} \right)$$

Итак,  $A$  обратима и

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -3 & 9 & 11 \\ -2 & 7 & -21 & -26 \\ 2 & -7 & 22 & 27 \\ 5 & -17 & 53 & 66 \end{pmatrix}$$

---

<sup>1</sup>что соответствует умножению всей матрицы слева на  $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 7 & -2 \\ 0 & 0 & 17 & -5 \end{pmatrix}$

Пример 8.7 (решение системы линейных уравнений)

Система из  $n$  (неоднородных) линейных уравнений с  $n$  неизвестными

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ a_{31}x_1 + a_{32}x_2 + \dots + a_{3n}x_n = b_3 \\ \dots \dots \dots \dots \dots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n \end{cases}$$

в матричных обозначениях сворачивается до одного линейного уравнения  $Ax = b$ , где  $A = (a_{ij})$  есть матрицы коэффициентов, а  $x$  и  $b$  суть матрицы-столбцы размеров  $n \times 1$ , представляющие собою столбец переменных и столбец правых частей. Если матрица  $A$  обратима, то решение задаётся формулой  $x = A^{-1}b$ , причём вместо поиска  $A^{-1} = S_k S_{k-1} \dots S_2 S_1$  методом Гаусса, можно искать решение конкретной системы: поскольку  $A^{-1}b = S_k S_{k-1} \dots S_2 S_1 b$  получается применением к столбцу  $b$  той же цепочки преобразований, что приводит от  $A$  к  $E$ , преобразовав по Гауссу  $n \times (n+1)$ -матрицу  $\begin{bmatrix} A & b \end{bmatrix}$  к виду  $\begin{bmatrix} E & s \end{bmatrix}$ , мы получаем в правом столбце решение  $s$ . Однако, если требуется искать решения многих уравнений с одной и той же матрицей  $A$  и меняющимися правыми частями, то может оказаться выгоднее всё-таки вычислить  $A^{-1}$ , а потом находить решения умножая правые части на  $A^{-1}$ .

**8.4. Матрицы перехода.** Пусть некий вектор  $v$  линейно выражается через какие-то ещё векторы  $w_i$

$$v = \sum_{i=1}^m x_i w_i = w_1 x_1 + w_2 x_2 + \dots + w_m x_m. \quad (8-8)$$

Организуем коэффициенты  $x_i \in \mathbb{k}$  в матрицу-столбец размера  $m \times 1$

$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix} \quad (8-9)$$

а векторы  $w_i$  — в матрицу-строку  $w = (w_1, w_2, \dots, w_m)$  размера  $1 \times m$  с элементами  $w_i \in V$ . Тогда формула (8-8) свернётся в матричное равенство  $v = wx$ , в котором  $v$  рассматривается как матрица размера  $1 \times 1$  с элементом из  $V$ . Такая матричная запись позволяет упростить многие вычисления, связанные с линейным выражением одних векторов через другие.

Пусть, например, даны два набора векторов  $u = (u_1, u_2, \dots, u_n)$ ,  $w = (w_1, w_2, \dots, w_m)$  и пусть каждый из векторов  $u_j$  линейно выражен через векторы  $w_i$

$$u_j = \sum_{v=1}^m c_{vj} w_v = w_1 \cdot c_{1j} + w_2 \cdot c_{2j} + \dots + w_m \cdot c_{mj}.$$

Эти  $n$  равенств сокращённо записывается одной матричной формулой  $u = w \cdot C_{wu}$ , в



которой  $u = (u_1, u_2, \dots, u_n)$ ,  $w = (w_1, w_2, \dots, w_m)$ , а матрица

$$C_{wu} = (c_{ij}) = \begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} & \dots & c_{1n} \\ c_{21} & c_{22} & \dots & c_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ c_{m1} & c_{m2} & \dots & c_{mn} \end{pmatrix} \quad (8-10)$$

получается подстановкой в матрицу  $u$  вместо каждого из векторов  $u_j$  столбца коэффициентов его линейного выражения через векторы  $w_i$ .

Матрица (8-10) называется *матрицей перехода* от векторов  $u$  к векторам  $w$ . Отметим, что столбец (8-9) коэффициентов линейного выражения вектора  $v$  через векторы  $u_j$  является частным случаем матрицы перехода:  $x = C_{uv}$ . Название «матрица перехода» вызвано тем, что  $C_{uw}$  позволяет переходить от линейных выражений векторов  $v \in V$  через векторы  $u_j$  к их линейным выражениям через векторы  $w_i$ :  $v = uC_{uv} \Rightarrow v = wC_{wu}C_{uv}$ , т. е. произведение матрицы перехода от векторов  $u$  к векторам  $w$  и матрицы перехода от векторов  $v$  к векторам  $u$  является матрицей перехода от векторов  $v$  к векторам  $w$ :

$$C_{wu}C_{uv} = C_{wv}. \quad (8-11)$$

**Замечание 8.1.** Если набор векторов  $w = (w_1, w_2, \dots, w_m)$  линейно зависим, то каждый вектор  $v$  из их линейной оболочки допускает много *различных* линейных выражений<sup>1</sup> через векторы  $w_j$ . Поэтому обозначение  $C_{wv}$  не корректно в том смысле, что элементы матрицы  $C_{wv}$  определяются по векторам  $w$  и  $v$  не однозначно. Тем не менее, равенство (8-11) содержательно и означает, что имея какие-нибудь линейные выражения  $C_{wu}$  и  $C_{uv}$  векторов  $u$  через  $v$  и векторов  $v$  через  $w$ , мы можем предъявить явное линейное выражение  $C_{wv}$  векторов  $u$  через  $w$  *перемножив матрицы*  $C_{wu}$  и  $C_{uv}$ .

Если набор векторов  $e = (e_1, e_2, \dots, e_n)$  является базисом, то матрица перехода  $C_{ew}$ , выражающая произвольный набор векторов  $w = (w_1, w_2, \dots, w_m)$  через базис  $e$ , однозначно определяется по  $e$  и  $w$ , и два набора векторов  $u$  и  $w$  совпадают тогда и только тогда, когда совпадают матрицы перехода  $C_{eu} = C_{ew}$  от них к базису  $e$ .

**Лемма 8.1**

Пусть набор векторов  $v = (v_1, v_2, \dots, v_n)$  образует базис пространства  $V$ . Для того, чтобы набор векторов  $u = vC_{vu}$  тоже составлял базис, необходимо и достаточно, чтобы матрица  $C_{vu}$  была обратима, и в этом случае  $C_{vu}^{-1} = C_{uv}$ .

**Доказательство.** Если  $u$  базис, то векторы  $e$  линейно выражаются через  $u$  и по (8-11) выполнены равенства  $C_{ee} = C_{eu}C_{ue}$  и  $C_{uu} = C_{ue}C_{eu}$ . Так как каждый набор векторов (в том числе, и базис) имеет единственное выражение через базис,  $C_{ee} = C_{uu} = E$ , откуда  $C_{ue}C_{eu} = C_{ue}C_{eu} = E$ . Наоборот, если  $u$  не базис, то это линейно зависимая система векторов, и  $u\lambda = 0$  для некоторого *ненулевого* столбца коэффициентов  $\lambda$ . Тогда  $eC_{eu}\lambda = 0$ , откуда  $C_{eu}\lambda = 0$ . Такое равенство невозможно с обратимым  $C_{eu}$  и ненулевым  $\lambda$ , поскольку умножение обеих частей слева на  $C_{eu}^{-1}$  даёт  $\lambda = 0$ .  $\square$

<sup>1</sup>как мы видели в н° 7.4 эти выражения представляют собою смежный класс подпространства линейных зависимостей  $U \subset \mathbb{K}^m$  между векторами  $w_j$

Пример 8.8 (замена координат при смене базиса)

Пусть набор векторов  $w = (w_1, w_2, \dots, w_m)$  выражается через базис  $e = (e_1, e_2, \dots, e_n)$  как  $w = eC_{ew}$ . Если  $v = eC_{ev}$  — другой базис, то в выражении  $w = vC_{vw}$  векторов  $w$  через базис  $v$  матрица  $C_{vw} = C_{ve}C_{ew} = C_{ev}^{-1}C_{vw}$ . В частности столбец координат произвольного вектора  $w$  в базисе  $v$  получаются из столбца его координат в базисе  $e$  умножением слева на матрицу  $C_{ev}^{-1}$ , обратную к матрице координат векторов базиса  $v$  в базисе  $e$ .

Пример 8.9 (замена матрицы оператора при смене базиса)

Для произвольных линейного оператора  $F : U \rightarrow W$  и строки векторов  $v = (v_1, v_2, \dots, v_r)$  будем обозначать через  $F(v)$  строку значений оператора  $F$  на этих векторах

$$F(v) \stackrel{\text{def}}{=} (F(v_1), F(v_2), \dots, F(v_r)).$$

В силу линейности оператора  $F$  для любой числовой матрицы  $M \in \text{Mat}_{r \times s}(\mathbb{k})$  выполняется равенство  $F(vM) = F(v)M$ .

Упражнение 8.8. Убедитесь в этом.

В таких обозначениях матрица  $F_{wu}$  оператора  $F$ , записанная в базисах  $u$  и  $w$  пространств  $U$  и  $W$ , однозначно определяется равенством<sup>1</sup>  $F(u) = wF_{wu}$ . При переходе к другим базисам  $\tilde{u} = uC_{u\tilde{u}}$  и  $\tilde{w} = wC_{w\tilde{w}}$  она меняется по правилу

$$F_{\tilde{w}\tilde{u}} = C_{w\tilde{w}}^{-1}F_{wu}C_{u\tilde{u}}. \quad (8-12)$$

ибо  $F(\tilde{u}) = F(uC_{u\tilde{u}}) = F(u)C_{u\tilde{u}} = wF_{wu}C_{u\tilde{u}} = \tilde{w}C_{\tilde{w}w}F_{wu}C_{u\tilde{u}} = \tilde{w}C_{\tilde{w}w}^{-1}F_{wu}C_{u\tilde{u}}$ .

В частности, если линейный эндоморфизм  $F : V \rightarrow V$  задаётся матрицей  $F_e = F_{ee}$ ,  $j$ -тый столбец которой есть столбец координат  $F(e_j)$  в том же самом базисе  $e$ , то при замене базиса  $e$  на базис  $u = eC_{eu}$  матрица оператора  $F$  в новом базисе будет равна

$$F_u = C_{eu}^{-1}F_eC_{eu}. \quad (8-13)$$

**8.5. Некоммутативные кольца.** Абелева группа  $R$  с операцией умножения  $R \times R \rightarrow R$  называется *кольцом*, если умножение ассоциативно, т. е.  $\forall f, g, h \in R \quad f(gh) = (fg)h$  и двусторонне дистрибутивно, т. е.  $\forall f, g, h \in R \quad f(g+h) = fg+fh$  и  $(f+g)h = fh+gh$ . Если в кольце  $R$  существует элемент  $e$ , такой что  $ef = fe = f$  для всех  $f \in R$ , этот элемент называется *единицей* и кольцо называется *кольцом с единицей*.

Упражнение 8.9. Покажите, что  $0 \cdot f = 0$  для всех  $f$  в любом кольце  $R$  и что единичный элемент единственен (если существует).

Всякая (некоммутативная) алгебра является одновременно (некоммутативным) кольцом, так что рассмотренные выше алгебра эндоморфизмов векторного пространства и алгебра матриц с элементами из поля доставляют примеры некоммутативных колец. Последний из них можно обобщить.

<sup>1</sup>напомним (см. формулу (6-19) на стр. 91), что  $j$ -тый столбец матрицы  $F_{wu}$  есть столбец координат вектора  $F(u_j)$  по базису  $w$

**8.5.1. Матрицы над некоммутативным кольцом.** Квадратные  $n \times n$ -матрицы с элементами из произвольного кольца  $R$  образуют кольцо  $\text{Mat}_n(R)$ , сложение и умножение в котором задаются теми же правилами, что и сложение и умножение матриц с элементами из поля: сумма  $S = F + G$  и произведение  $P = FG$  матриц  $F = (f_{ij})$  и  $G = (g_{ij})$  имеют в качестве матричных элементов

$$s_{ij} = f_{ij} + g_{ij} \quad \text{и} \quad p_{ij} = \sum_v f_{iv}g_{vj}$$

Упражнение 8.10. Проверьте выполнение свойств ассоциативности и дистрибутивности для умножения матриц с элементами из произвольного кольца.

**Замечание 8.2.** Вычисления с матрицами, элементы которых лежат в некоммутативном кольце отличаются от вычислений с матрицами, элементы которых лежат в поле, двумя существенными особенностями: сомножители в произведениях нельзя переставлять друг с другом (последствие некоммутативности) и не на все ненулевые элементы можно делить (последствие того, что не все элементы кольца обратимы).

Например, формула (8-4) перестаёт быть верной над некоммутативным кольцом, поскольку при её выводе мы переставили сомножители, когда выделили на побочной диагонали матрицы  $F^2$  общий множитель  $(a + d)$  — над некоммутативным кольцом этот множитель, вообще говоря, не выносится.

Аналогично, критерий обратимости матрицы размера  $2 \times 2$  и формула (8-6) для обратной матрицы над некоммутативным кольцом, вообще говоря, неверны, а над коммутативным кольцом, не являющимся полем, нуждаются в уточнении:  $2 \times 2$ -матрица над коммутативным кольцом обратима тогда и только тогда, когда её определитель  $\det F$  обратим, и если это так, то имеет место формула (8-6) для обратной матрицы.

Упражнение 8.11. Докажите последнее утверждение.

**8.5.2. Примеры обратимых матриц  $2 \times 2$ .** Матрица вида

$$\begin{pmatrix} a & b \\ 0 & d \end{pmatrix}$$

с элементами из произвольного (некоммутативного) кольца  $R$  обратима тогда и только тогда, когда обратимы её диагональные элементы. В самом деле, из равенства

$$\begin{pmatrix} a & b \\ 0 & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x & y \\ z & w \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ax + bz & ay + bw \\ dz & dw \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

вытекает, что  $dw = 1$  и  $dz = 0$ , откуда  $d$  обратим, а  $w = d^{-1}$  и  $z = 0$ . Поэтому  $ax = 1$ , откуда  $a$  обратим, а  $x = a^{-1}$ . Тогда в правом верхнем углу получаем соотношение  $ay + bd^{-1} = 0$ , из которого  $y = -a^{-1}bd^{-1}$ . Таким образом,

$$\begin{pmatrix} a & b \\ 0 & d \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} a^{-1} & -a^{-1}bd^{-1} \\ 0 & d^{-1} \end{pmatrix}$$

Аналогичные рассуждения показывают, что обратимость матрицы вида

$$\begin{pmatrix} a & 0 \\ c & d \end{pmatrix}$$

равносильна обратимости диагональных элементов  $a, d$ , и в этом случае

$$\begin{pmatrix} a & 0 \\ c & d \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} a^{-1} & 0 \\ -d^{-1}ca^{-1} & d^{-1} \end{pmatrix}$$

Упражнение 8.12. Покажите, что матрицы  $\begin{pmatrix} a & b \\ c & 0 \end{pmatrix}$  и  $\begin{pmatrix} 0 & b \\ c & d \end{pmatrix}$  обратимы тогда и только тогда, когда обратимы оба элемента  $c$  и  $b$ , и в этом случае

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & 0 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & c^{-1} \\ b^{-1} & -b^{-1}ac^{-1} \end{pmatrix} \quad \text{и} \quad \begin{pmatrix} 0 & b \\ c & d \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} -c^{-1}db^{-1} & c^{-1} \\ b^{-1} & 0 \end{pmatrix}$$

Из проделанных вычислений вытекает, что гауссовы элементарные преобразования строк задаются умножениями на обратимые матрицы и, стало быть, могут применяться для обращения матриц методом Гаусса над произвольным некоммутативным кольцом с единицей.

### 8.5.3. Обратимость унитреугольных матриц Диагонали

$$\begin{pmatrix} * & & \\ & * & \\ & & * \end{pmatrix} \quad \text{и} \quad \begin{pmatrix} & & * \\ & * & \\ * & & \end{pmatrix}$$

квадратной матрицы называются, соответственно, *главной* и *побочной*. Квадратная матрица называется *верхней* (соотв. *нижней*) *треугольной*, если у неё обращаются в нуль все элементы, стоящие под (соотв. над) *главной* диагональю.

Упражнение 8.13. Проверьте, что над любым (в том числе некоммутативным) кольцом  $R$  верхние и нижние треугольные матрицы составляют подкольца в  $\text{Mat}_n(R)$ .

Если в кольце  $R$  есть единица, то треугольные матрицы с единицами на главной диагонали называются *унитреугольными*.

Лемма 8.2

Любая верхняя унитреугольная матрица  $A = (a_{ij})$  над произвольным (в том числе, некоммутативным) кольцом с единицей обратима, причём  $B = A^{-1}$  тоже верхняя унитреугольная с наддиагональными элементами

$$\begin{aligned} b_{ij} &= \sum_{s=0}^{j-i-1} (-1)^{s+1} \sum_{i < v_1 < \dots < v_s < j} a_{iv_1} a_{v_1 v_2} a_{v_2 v_3} \dots a_{v_{s-1} v_s} a_{v_s j} = \\ &= -a_{ij} + \sum_{i < k < j} a_{ik} a_{kj} - \sum_{i < k < \ell < j} a_{ik} a_{k\ell} a_{\ell j} + \sum_{i < k < \ell < m < j} a_{ik} a_{k\ell} a_{\ell m} a_{mj} - \dots \quad (8-14) \end{aligned}$$

Доказательство. Прямое вычисление методом Гаусса. Для матрицы  $4 \times 4$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ 0 & 1 & a_{23} & a_{24} \\ 0 & 0 & 1 & a_{34} \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

оно выглядит так: приписываем справа единичную матрицу

$$\left( \begin{array}{cccc|cccc} 1 & a_{12} & a_{13} & a_{14} & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & a_{23} & a_{24} & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & a_{34} & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

зануляем 1-й столбец над главной диагональю используя 2-ю строку

$$\left( \begin{array}{cccc|cccc} 1 & 0 & a_{13} - a_{12}a_{23} & a_{14} - a_{12}a_{24} & 1 & -a_{12} & 0 & 0 \\ 0 & 1 & & a_{24} & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & a_{34} & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

зануляем 2-й столбец над главной диагональю используя 3-ю строку

$$\left( \begin{array}{cccc|cccc} 1 & 0 & 0 & a_{14} - a_{12}a_{24} - a_{13}a_{34} + a_{12}a_{23}a_{34} & 1 & -a_{12} & -a_{13} + a_{12}a_{23} & 0 \\ 0 & 1 & 0 & a_{24} - a_{23}a_{34} & 0 & 1 & & -a_{23} & 0 \\ 0 & 0 & 1 & a_{34} & 0 & 0 & & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & & 0 & 1 \end{array} \right)$$

наконец, зануляем последний столбец, используя 4-ю строку, получая справа

$$A^{-1} = \left( \begin{array}{cccc|cccc} 1 & -a_{12} & -a_{13} + a_{12}a_{23} & -a_{14} + a_{12}a_{24} + a_{13}a_{34} - a_{12}a_{23}a_{34} & 1 & -a_{12} & -a_{13} + a_{12}a_{23} & 0 \\ 0 & 1 & & -a_{24} + a_{23}a_{34} & 0 & 1 & & -a_{23} & 0 \\ 0 & 0 & 1 & & 0 & 0 & & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & & 0 & 1 \end{array} \right)$$

В общем случае удобно нарисовать  $n$  различных точек  $1, 2, \dots, n$  и воспринимать матричный элемент  $a_{ij}$  как стрелку, ведущую из  $j$  в  $i$ , а левое умножение на  $a_{ij}$  — как проход из  $j$  в  $i$  по этой стрелке. Тогда формула (8-14) гласит, что  $b_{ij}$  равен сумме всех маршрутов, ведущих из  $j$  в  $i$ , в которую все маршруты, состоящие из  $s + 1$  стрелок, входят со знаком  $(-1)^{s+1}$ . По индукции, умножая  $n \times (2n)$ -матрицу  $\boxed{A \mid E}$  слева на матрицу

$$S = \begin{pmatrix} 1 & b_{12} & b_{13} & \dots & b_{1(n-1)} & 0 \\ 0 & 1 & b_{23} & \dots & b_{2(n-1)} & 0 \\ & & \ddots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & 1 & b_{(n-2)(n-1)} & 0 \\ 0 & \dots & \dots & 0 & 1 & 0 \\ 0 & \dots & \dots & \dots & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

в левом верхнем углу которой стоит матрица размера  $(n-1) \times (n-1)$ , обратная к верхней левой угловой подматрице в  $A$ , образованной первыми  $(n-1)$  строками и столбцами, мы получим в последнем  $n$ -ом столбце левой половины матрицы

$$S \cdot \boxed{A \mid E}$$

в позиции  $(i, n)$  сумму  $a_{in} + b_{i2}a_{2n} + b_{i3}a_{3n} + \dots + b_{i(n-1)}a_{(n-1)n}$  всех маршрутов, ведущих из  $n$  в  $i$ , в которую каждый маршрут длины  $s + 1$  входит со знаком  $(-1)^s$ . Обнуляя этот столбец методом Гаусса, получаем в  $n$ -м столбце правой половины матрицы требуемые значения  $b_{in}$ .  $\square$

### Ответы и указания к некоторым упражнениям

Упр. 8.1. Первое доказывается выкладкой  $0 \cdot a = (b + (-1) \cdot b)a = ba + (-1)ba = 0$ , второе — выкладкой  $e' = e' \cdot e'' = e''$ .

Упр. 8.2.  $E_{ij}E_{k\ell} = \begin{cases} E_{i\ell} & \text{при } j = k \\ 0 & \text{в остальных случаях} \end{cases}$ . В частности,  $E_{12}E_{21} \neq E_{21}E_{12}$ . Полный список коммутационных соотношений таков:

$$[E_{ij}, E_{k\ell}] \stackrel{\text{def}}{=} E_{ij}E_{k\ell} - E_{k\ell}E_{ij} = \begin{cases} E_{ii} - E_{jj} & \text{при } j = k \text{ и } i = \ell \\ E_{i\ell} & \text{при } j = k \text{ и } i \neq \ell \\ -E_{kj} & \text{при } j \neq k \text{ и } i = \ell \\ 0 & \text{в остальных случаях.} \end{cases}$$

Упр. 8.3. Пусть  $AB = C$ ,  $B^t A^t = D$ , тогда  $c_{ij} = \sum_k a_{ik} b_{kj} = \sum_k a_{ki}^t b_{jk}^t = \sum_k b_{jk}^t a_{ki}^t = d_{ji}$ .

Упр. 8.7. По теореме о ранге матрицы<sup>1</sup> линейная зависимость строк  $n \times n$ -матрицы  $A$  равносильна линейной зависимости её столбцов и означает, что размерность образа линейного оператора  $A : \mathbb{k}^n \rightarrow \mathbb{k}^n$  с матрицей  $A$  меньше  $n$ . Поэтому  $\ker A \neq 0$ , и стало быть оператор  $A$  не биективен, а значит, не обратим.

Упр. 8.9. См. указания к [упр. 8.1](#)

Упр. 8.11. Легко видеть, что  $\det(FG) = \det F \cdot \det G$ . Поэтому, если матрица  $F$  обратима, то  $\det F \cdot \det F^{-1} \det(FF^{-1}) = \det E = 1$ , и тем самым  $\det F$  обратим. То, что формула (8-6) при обратимом  $\det F$  даёт обратную матрицу, устанавливается прямым вычислением.

Упр. 8.12. Можно воспользоваться тем, что

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b & a \\ 0 & c \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{и} \quad \begin{pmatrix} 0 & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b & 0 \\ d & c \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

---

<sup>1</sup>см. сл. 7.4 на стр. 106