

Аналит на многообразиях.

Лекция 14.

① Компьютер векторных полей

Xf — если X вектор, то это число,
а если X — векторное поле, то это
функция

$$XYf - YXf = ?$$

в координатах x^1, \dots, x^n

$$X = X^i \frac{\partial}{\partial x^i}, \quad Y = Y^j \frac{\partial}{\partial x^j}$$

Тогда (упрощение выражения).

$$XYf - YXf = \left(X^i \frac{\partial Y^j}{\partial x^i} - Y^j \frac{\partial X^i}{\partial x^j} \right) \frac{\partial f}{\partial x^j}$$

то выражение f для этого ведет с такими
изменениями

Мы получаем из компьютером векторных
полей X и Y

$$[X, Y]f = XYf - YXf$$

$$\underline{[X, Y]} = \left(X^i \frac{\partial Y^j}{\partial x^i} - Y^j \frac{\partial X^i}{\partial x^j} \right) \frac{\partial}{\partial x^j}$$

Лемма 1) Кососимметрия $[X, Y] = -[Y, X]$

2) $[X_1 + X_2, Y] = [X_1, Y] + [X_2, Y]$

3) $[X, Y_1 + Y_2] = [X, Y_1] + [X, Y_2]$

4) $[X, fY] = (Xf)Y + f[X, Y]$

5) $[fX, Y] = -(Yf)X + f[X, Y]$

6) $[,]$ - бинарное (над R)

Касательные касающиеся операторы

7) $[X, [Y, Z]] + [Y, [Z, X]] +$
 $+ [Z, [X, Y]] = 0$ (тройственное
 свойство)

8) Всюду же на $U \subset M$
однозначно определяется π .

② M многообразие

$$TM = \bigsqcup_{A \in M} T_A M \text{ множество}$$

TM называемое касательным пространством

$$\begin{array}{ccc} TM & p(\sigma) = A & p - \text{точка} \\ \downarrow p & \frac{\sigma}{T_A M} & \end{array}$$

Yf. На ТМ можно ввести структуру
какого-либо однородного, группового
или каким-либо другим образом.

$$\blacktriangleright M \text{ dim } = n$$

$$A = \{(U_d, \varphi_d)\} \text{ открыт в } M$$

$$U_d \quad x_{d1}^1, x_d^2 \quad \begin{matrix} \text{координаты} \\ \text{в } U_d \end{matrix}$$

$$S \in T_A M, A \in U_d \Rightarrow$$

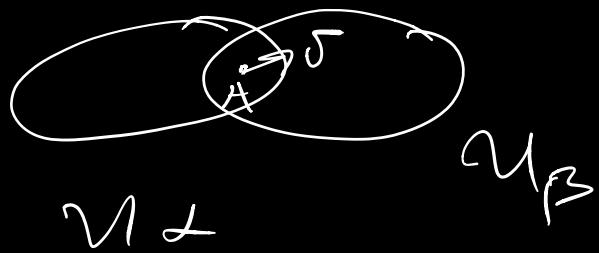
$$\Rightarrow S = S^1 \frac{\partial}{\partial x_d^1} + \dots + S^n \frac{\partial}{\partial x_d^n}$$

$$T U_d = \bigsqcup_{A \in U_d} T_A M \xrightarrow{\text{одинаково}} U_d \times \mathbb{R}^n$$

$$T_A M \ni S \longleftrightarrow (A, (S^1, \dots, S^n))$$

Видимо в $T U_d$ топологию $U_d \times \mathbb{R}^n$,
используя для S ту же базу.

Эта топология на $T M$ не со всеми
аксиомами согласна.



$$V = V^1 \frac{\partial}{\partial x_\alpha^1} + \dots + V^n \frac{\partial}{\partial x_\alpha^n}$$

$$\quad \quad \quad \underbrace{V^1 \frac{\partial}{\partial x_\beta^1} + \dots + V^n \frac{\partial}{\partial x_\beta^n}}$$

$$\boxed{\hat{V}^i = \frac{\partial x_\beta^i}{\partial x_\alpha^j} V^j}$$

$$\left(\bigsqcup_{\alpha} T U_{\alpha} \right) / \sim$$

$$(A, (V^1, \dots, V^n)) \hookrightarrow V \in \widehat{T_A M} \subset \widehat{T U_{\alpha}}$$

$$(A, (\hat{V}^1, \dots, \hat{V}^n)) \hookrightarrow V \in \widehat{T_A M} \subset \widehat{T U_{\beta}}$$

$$\text{then } \hat{V}^i = \frac{\partial x_\beta^i}{\partial x_\alpha^j} V^j$$

$$\left(\bigcup_{\alpha} T U_{\alpha} \right) / \sim = TM$$

кое
 морфізм (дис'єн)

зберігає
 TD локальні
 координати

\Rightarrow блоки в TM
 локальні
 координати
 зберігають
 структуру.

У TM - тан. хвильові проекції
 в 2 -х координатних векторах

Капіт $(TU_{\alpha}, \hat{\varphi}_{\alpha})$

$$\hat{\varphi}_{\alpha}(v) = \left(\underbrace{x_{\alpha}^1(A), \dots, x_{\alpha}^n(A)}_{T_A U_{\alpha}}, \underbrace{v^1, \dots, v^n}_{\varphi_{\alpha}(A)} \right)$$

$$v^i = \frac{\partial}{\partial x_{\alpha}^i}$$

$$\hat{\varphi}_{\alpha}: TU_{\alpha} \rightarrow \mathbb{R}^m$$

TU_{α} евграв, $\hat{\varphi}_{\alpha}$ — морфізм

Соответствует ли φ_β ?

$$\begin{aligned} & \hat{\varphi}_\beta \circ \hat{\varphi}_2^{-1} (x_2^1, \dots, x_2^h, \sigma_2^1, \dots, \sigma_2^h) = \\ & = (x_\beta^1(x_2^1, \dots, x_2^h), \dots, x_\beta^h(x_2^1, \dots, x_2^h), \underbrace{\sigma_\beta^1(x_2^1, \dots, x_2^h, \sigma_2^1, \dots, \sigma_2^h), \dots}_{\varphi_\beta \circ \varphi_2^{-1}}) \\ & \qquad \qquad \qquad \sigma_\beta^i = \frac{\partial x_\beta^i}{\partial x_2^j} \sigma_2^j \end{aligned}$$

надеялся на x_2^i и
надеялся на x_2^i

надеялся на x_2^i

$\Rightarrow \{(T\pi_2, \hat{\varphi}_2)\}$ объект

см. в TM

входит в P ?

$$\begin{aligned} & P(x_2^1, \dots, x_2^h, \sigma_2^1, \dots, \sigma_2^h) = \\ & = (x_2^1, \dots, x_2^h) \end{aligned}$$

надеялся

③ ВидимоNone в абсолютном ОДХ



$M \supset U$
 X -ベクトル場
 は U

Одн Кривая $\gamma: (a, b) \rightarrow U$

базисные координаты кривой
 берутся на X , т.е.

$$\forall t \in (a, b) \quad \begin{aligned} & \dot{\gamma}(t) = \bar{X}(\gamma(t)) \\ & \gamma(t) = \bar{X}(\gamma(t)) \end{aligned}$$

$\nearrow \quad \searrow$

В локальных координатах x^1, \dots, x^n

$$\gamma(t) = (x^1(t), \dots, x^n(t))$$

$$\dot{\gamma}(t) = (\dot{x}^1(t), \dots, \dot{x}^n(t))$$

$$\bar{X} = \sum \frac{\partial}{\partial x^i}$$

с функцией φ на U , т.е. об x^1, \dots, x^n .

$$\dot{\gamma}(t) = \sum_{i=1}^n (\dot{x}_i(t))$$

$$\begin{cases} \dot{x}^1(t) = \sum_{i=1}^n (x^1(t), \dots, x^n(t)) \\ \vdots \\ \dot{x}^n(t) = \sum_{i=1}^n (x^1(t), \dots, x^n(t)) \end{cases}$$

Следовательно, векторное поле $\dot{x}(t)$ определяется

матрица A :

$$\begin{cases} \dot{x}^i = \sum_{j=1}^n (x_j^i - x^i), i = 1, \dots, n \\ x^i(t_0) = A^i, i = 1, \dots, n \end{cases}$$

Задача Коши:

Найти векторное поле $\dot{x}(t)$, определяемое матрицей A , искомое значение $x(t)$ в момент t_0 .

$\gamma(t, t_0, A)$ — траектория.

Утверждение: $\gamma(t, t_0, A)$ — гладкая кривая.

премесе $\gamma(t, t_0, A)$, определене на
векторном поле γ в промежутке $(a, b) \ni t_0$

2) $\gamma(t, t_0, A)$ неоднозначна в A .

* $)$ при $t_0 = 0$ векторное поле γ неоднозначно.

Определение отображения

$$\varphi_t^X : M \rightarrow M$$

X -блеское поле на M

$$t \in \mathbb{R}$$

$$\varphi_t^X(A) = \gamma(t, 0, A)$$

$$\begin{array}{ccc} & \nearrow & \searrow \\ \nearrow & \curvearrowright & \nearrow \\ \gamma & \xrightarrow{A=\gamma(0)} & \gamma(t) = \varphi_t^X(A) \end{array}$$

φ_t^X задано на отсечке определение

$$\varphi_t^X(A) = \gamma(t, 0, A) \quad \text{определено, если}$$

$$\gamma(s, 0, A) \text{ определено для } s \in (a, b) \cap t \in (a, b).$$

$$\begin{aligned} \text{Vf) } & 1) \Phi_0^X = \text{id} \\ & 2) \Phi_{-t}^X = (\Phi_t^X)^{-1} \\ & 3) \Phi_s^X \circ \Phi_t^X = \Phi_{s+t}^X \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} \text{kephor, lein} \\ \text{bei entsprechende} \\ \text{b. Janus} \\ \text{zu zwe} \\ \text{o. spalten} \end{array} \right\}$$

► $\Phi_s^X(\Phi_t^X(A)) =$
 $= \Phi_s^X(\gamma(t, 0, A)) = \gamma(s, 0, \gamma(t, 0, A))$
 $\Phi_{s+t}^X(A) = \gamma(s+t, 0, A)$

hyp $s=0$
 rebere nach $\gamma(0, 0, \gamma(t, 0, A)) = \gamma(t, 0, A)$
 hyp abere nach $\gamma(t, 0, A)$

Kann es δX geben?
 rebere nach $\frac{d}{ds} \gamma(s, 0, \gamma(t, 0, A)) =$
 $= \bar{X}(\gamma)$
 hyp abere nach $\frac{d}{ds} \gamma(s+t, 0, A) = \bar{X}(\gamma)$

Всіччі відмінно підійде задачі
Коли все підійде.

$$1) + 3) \Rightarrow 2)$$



Це можна оголосити якщо
чи на дифеоморфізмі UCM ,
ноготь з'являється візуально накр. \times .

④ Диспересія 1-ї порядку.

Мінімальне значення

$$\sqrt{\text{без.}}_{\text{up-to}}$$

$$\sqrt{*} \text{ більше}_{\text{up-to}}$$

$$\sqrt{+5} \text{ безваж}$$

$$\sqrt{*} \text{ } \left. \right\} \text{ коливан.}$$

$$e_1, \dots, e_n \text{ діаг}$$

$$e_1^1, e_2^n \text{ більше!}$$

$$S = \sum e_i^i$$

$$e^i(e_j) = \delta_j^i$$

$$\exists = \exists_j e^j$$

$(\zeta, \varsigma) = \zeta(\varsigma) = \zeta(\varsigma^*)$
Справление кобинора в биахре

Очертание на монодромиях

$$T_A M \quad | \quad T_A^* M = (T_A M)^*$$

Касательное
вр-бо
к М в точке A

$$x^1, \dots, x^n - \text{коорд.}$$

$$\ell_1 = \frac{\partial}{\partial x^1}, \dots, \ell_n = \frac{\partial}{\partial x^n} \quad | \quad e^1, \dots, e^n \text{ базис.}$$

$$\sum = \sum \frac{\partial}{\partial x^i} \quad | \quad \sum = \sum e^i$$

базисное
наде $\sum \Leftrightarrow$

$$\sum(A) \in T_A M \quad | \quad \text{Дифференциале}
1-\text{форма} \equiv \text{базисное}$$

наде.

$\omega(\sum)$ -функция

$$(\omega(X))(A) = \omega_A(X(A)) \in \mathbb{R}$$

↗ ↗
 T_A^*M $T_A M$

\bar{X} -надквадратичн. even $f \in C^\infty$ $\bar{X}f \in C^\infty$	<p style="text-align: center;">Up <u>ω-надквадратичн.</u></p> <p>дифференциальная 1-форма, even \bar{X} надквадратична квадратична X формула $\omega(X)$ надквадратична</p> <p style="text-align: center;">$e^{\bar{X}}$ дифракция Дарье</p> $\omega = \omega_i e^{\bar{X}_i}$ q-символ <p style="text-align: center;">Up <u>ω-надквадратичн. \Leftrightarrow</u></p> <p>$\Leftrightarrow \forall i \bar{X}_i$ надквадратична формула</p>
---	--

$$M \xrightarrow{F} N$$

$$T_A M \xrightarrow{d_A F} T_{F(A)} N$$

дифференциальная
одноточечная
дифракция Олесова

$$M \xrightarrow{f} R \quad \text{Nur ein } \Rightarrow$$

$$T_A M \xrightarrow{d_A f} T_{f(A)} R \cong R \quad \text{Kobersop}$$

$d \frac{d}{dt} \Leftrightarrow d$

$d f$ - Differenzialoperator - ∞

Unterschiedliches 1-Formen, TD
entw. Kobersoplos nac

$$(df)_A = d_A f$$

X -beispiel nac.

Kann man $df(X)$?

$$d_A f(X) \varphi = X(f^* \varphi)(A)$$

$\varphi \circ f$

$$\boxed{\begin{matrix} \varphi = t \\ d f(X) = Xf \end{matrix}}$$

$$\text{Bsp. } df(X) = X \left[\frac{\partial f}{\partial x^c} \right] = Xf$$

$$\text{Mybb } e_1 = \frac{\partial}{\partial x^1}, \dots, e_L = \frac{\partial}{\partial x^L} \quad \bar{X} = \bar{X} \left[\frac{\partial}{\partial x^c} \right]$$

$$f = x^i \quad df(\bar{x}) = \bar{x}^i \frac{\partial f}{\partial x^i} =$$

$$= \bar{x}^i \frac{\partial x^j}{\partial x^i} = \bar{x}^i \delta_{ij}^j = \bar{x}^j =$$

$$= e^j(\bar{x}), \text{ i.e. analogous to}$$

$$dx^j = e^j$$

Y16 Es ist $e^i = \frac{\partial}{\partial x^i}$. Dahe ist
berührbarer Vektor, so $e^j = dx^j -$
- ein Einheitsvektor da er 1-doptet

$$\omega = \omega^i e^i$$

$$\text{es ist } e^i = dx^i, \text{ so } \omega = \omega^i dx^i$$

$$\omega\left(\frac{\partial}{\partial x^j}\right) = \omega^i \underline{dx^i} \left(\underline{\frac{\partial}{\partial x^j}}\right) =$$

$$= \omega^i \delta_{ij}^i = \omega_j$$

Y16 $\omega_j = \omega\left(\frac{\partial}{\partial x^j}\right)$

Cesarbe

$$(df)_j = df\left(\frac{\partial}{\partial x_j}\right) = \frac{\partial}{\partial x_j} f = \frac{\partial f}{\partial x_j} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \boxed{df = \frac{\partial f}{\partial x_1} dx^1 + \dots + \frac{\partial f}{\partial x_n} dx^n}$$

Линейная форма

\checkmark линейная в p -то

\checkmark симметрическая

\checkmark * однородность

\checkmark * $\forall z \in V$

$$z: V \rightarrow \mathbb{R}$$

линейная φ -форма
на V

$$V = (V^*)^* \Rightarrow \check{\varphi}: V^* \rightarrow \mathbb{R}$$

линейная φ -форма
на V^*

$$\check{\varphi}(z) = (\check{z}, \check{\varphi})$$

А линейная форма

$$A: V \times V \rightarrow \mathbb{R}$$

линейная φ -форма

B называется оператором $B: V \rightarrow V$

можно рассматривать как функцию

функции $V^* \times V \xrightarrow{*} R$

$$B(3, 5) = (3, B(5)) \in R$$

S -тензор типа (p, q) , если это

ненулевое произведение

п ненулевых p базисов

и q базисов

одного и того же

или нескольких

$$T_q^p V = \underbrace{V \otimes \dots \otimes V}_{p \text{ раз}} \cdot \underbrace{V \otimes \dots \otimes V}_{q \text{ раз}}$$

V, W для комплексных линейных операторов

$V \otimes W$ как линейное преобразование

из пространства V в W

$$\left\{ \sum_{\text{конечное число}} (\zeta_i, \omega_i) \mid \zeta \in V, \omega \in W \right\} / \sim$$

$$(\zeta, \lambda \omega) \sim (\lambda \zeta, \omega), \quad \lambda \in \mathbb{R}$$

$$(\zeta_1 + \zeta_2, \omega) \sim (\zeta_1, \omega) + (\zeta_2, \omega)$$

$$(\zeta, \omega_1 + \omega_2) \sim (\zeta, \omega_1) + (\zeta, \omega_2)$$

$\{(\zeta, \omega)\}$ образует $V \otimes W$

~~Уп~~ $V \otimes W$ — пространство
функций на $V^* \times W^*$ функций

$$V \otimes W (\beta, \xi) = (\beta, r)(\xi, \omega)$$

$$\begin{matrix} \nearrow \\ V^* \\ \searrow \end{matrix} \quad \begin{matrix} \nearrow \\ W^* \\ \searrow \end{matrix}$$

$$\zeta, \zeta_p \in V$$

$$\beta_l, \beta_q \in V^*$$

$$\zeta \otimes \dots \otimes \zeta_p \otimes \beta_l \otimes \dots \otimes \beta_q - \text{таки}$$

$$\text{для } T_q^p V, \text{ то}$$

$$S_1 \otimes \dots \otimes S_p \otimes Z_1 \otimes \dots \otimes Z_q \left(\underbrace{\omega^1, \dots, \omega^p}_{\text{Koeffizienten}}, \underbrace{X_1, \dots, X_q}_{\text{Terme}} \right)$$

$$= (S_1, \omega_1) \cdot \dots \cdot (Z_q, X_q) \cdot T \text{ - Terme}$$

$$e_i \otimes \dots \otimes e_{ip} \otimes e^{j_1} \otimes \dots \otimes e^{j_q} (\underbrace{\omega^1, \dots, \omega^p}_{\text{Koeffizienten}},$$

$$X_1, \dots, X_q) = \underbrace{\omega_1^{j_1} \cdot \dots \cdot \omega_p^{j_p}}_{\text{Koeffizienten}} X_1^{j_1} \cdot \dots \cdot X_q^{j_q}$$

$$\underline{\underline{Y_{np}}} e_i \otimes \dots \otimes e_{ip} \otimes e^{j_1} \otimes \dots \otimes e^{j_q},$$

$i_1, \dots, i_p = 1, \dots, n$, отвъдната сума

$$b T_q^p \checkmark$$

Always in monomials

Tensorial form

$T_q^p M$ up to Tensorial form
 $\text{Term}(T_q^p) \in M$

$$S \in T_q^p M \Rightarrow \forall A \in M$$

$S_A \in T_q^P \widetilde{T}_A M$

$$x_1, \dots, x^n \quad e_i = \frac{\partial}{\partial x^i} \text{ in } \widetilde{T}_A M$$

$$e_j = dx^j \text{ in } T_A^* M$$

$$S = \underbrace{S_{j_1 \dots j_p}}_{\substack{\text{Koordinaten Treppe} \\ \text{nach } S \text{ in } \mathbb{R}^n}} \sum_{i_1 \dots i_p} \frac{\partial}{\partial x^{i_1}} \otimes \dots \otimes \frac{\partial}{\partial x^{i_p}} \otimes dx^{j_1} \otimes \dots \otimes dx^{j_p}$$

Satz 1

1) Treppe hat nach Nachbarschaft

Treppen

2) Treppe S besteht aus C

Wegen der Koordinaten $S_{j_1 \dots j_p}$

Nachbarschaftskoordinaten Treppe.

Satz 2

x_1, \dots, x^n x'_1, \dots, x'^n

$$\frac{\partial}{\partial x^i} = \frac{\partial x^{i'}}{\partial x^i} \frac{\partial}{\partial x^{i'}}$$

$$dx^i = \frac{\partial x^{i'}}{\partial x^i} dx^{i'}$$

6. WGL:

$$X = \sum_i \frac{\partial}{\partial x^i} = \underbrace{\sum_i \frac{\partial x^{i'}}{\partial x^i}}_{X^{i'}} \frac{\partial}{\partial x^{i'}} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow X = \frac{\partial x^{i'}}{\partial x^i} X^{i'}$$

$$1 - \text{proj}_{\text{axis}} \\ \omega = \omega_i dx^i = \underbrace{\omega_i \frac{\partial x^{i'}}{\partial x^i}}_{\omega^{i'}} dx^{i'} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \omega_{i'} = \omega_i \frac{\partial x^{i'}}{\partial x^i}$$

Auszählen der Thypp &

$$\begin{aligned}
 S &= S_{j_1 \dots j_q}^{\bar{i}_1 \dots \bar{i}_p} \frac{\partial}{\partial x^{i_1}} \otimes \dots \otimes \frac{\partial}{\partial x^{i_p}} \otimes d\alpha^{j_1} \otimes \dots \otimes d\alpha^{j_q} \\
 &= \underbrace{S_{j_1' \dots j_q'}^{\bar{i}_1' \dots \bar{i}_p'}}_{\text{---}} \frac{\partial x^{i_1'}}{\partial x^{i_1}} - \frac{\partial x^{i_1'}}{\partial x^{i_2} \partial x^{i_3} \dots \partial x^{i_p}} - \frac{\partial x^{i_1'}}{\partial x^{i_2} \partial x^{i_3} \dots \partial x^{i_p}} \otimes \dots \\
 &\quad \left. - \otimes \frac{\partial x^{i_p'}}{\partial x^{i_p}} \otimes d\alpha^{j_1'} \otimes \dots \otimes d\alpha^{j_q'} \right) \\
 &\quad S_{j_1' \dots j_q'}^{\bar{i}_1' \dots \bar{i}_p'}
 \end{aligned}$$

Быть вектором можно в U —

— это линейный отображение

надеи e_1, \dots, e_n в U , то в

каждом точке U можно

$e_1(A), \dots, e_n(A)$ отобразить в

b TAM.